Manual do usuário

## Gateway K-BUS® KNX para RS485/RS232\_V1.4

BTPG-04/03.1



Sistema de controle residencial e predial KNX/EIB

qiye

## atenções

1. Por favor, mantenha os dispositivos longe do campo magnético forte, alta temperatura, ambiente úmido;



2. Não deixe o aparelho cair no chão ou faça com que ele sofra um forte impacto;



3. Não use pano úmido ou reagente volátil para limpar o dispositivo;



4. Não desmonte os dispositivos.

## Contente

sumo do capítulo 1	1 Capítulo 2 Dados
nicos	2 Capítulo 3 Dimensão e Diagrama de Conexão
3 3.1. Diagrama de d	limensões
3 3.2. Diagrama de conexão	
	E 5.4 Januaria da maximativas
scrição da configuração de parametros no ETS	E 5.2. Janeia de parâmetros
6	5 5.2. Janeia de parametros "Configuração do canal X
5.3 Janela de parâmetros "Modbusc->KNX"	12
531 Janela de parâmetros "Configuração de pontos de dados"	
lanela de parâmetros "Datanoint y"	13 5 3 2 1 Tino de ponto de dados
"binário de 1 bit"	17 5 3 2 2 Tipo de ponto de dados "valor percentus
de 1 bite"	
configurado de 1 byte"	21 5 3 2 4 Datanoint type "1 byte unsigned value"
	o de ponto de dados "valor sem sinal configurado de 2 hytes"
	e "2 hyte unsigned value"
	ituante de 2 bytes"
5.4. Janela de parâmetros "RS485/RS232<->KNX"	29
5.4.1. Janela de parâmetros "Configuração de pontos de dados"	
Janela de parâmetros "Detanoint x"	
	22.5.5.1 Janola do parâmetros "Configuração VPV//PE"
Saleway VIV/VIII	
	de parâmetros "Configuração da valocidade de ventilador"
	narâmetros "Enderecamento das unidades internas"
55 5.5.4. Janeia de	parametros Endereçamento das unidades internas
5.6. Janela de parâmetros "Cortina"	37
E 6 1. Janela de parêmetros "Configuração de cortino"	27.5.6.2. Janola da
5.6.1. Janeia de parametros Comguração da cortina	37 5.6.2. Janeia de
parametros coninguração de cena	
E C A Janela de restâmetres (Enderseemente des unidades de sertins)	
5.7. Janela de parametros Endereçamento das unidades de cortina	40
E 7.1 Janelo de parâmetros "Configuração de áudio"	41 5 7 2 Janola da
5.7.1. Janeia de parametros Connguração de audio	
parametros configuração do modo de reprodução	42 5.7.3. Janeia de parametros
"Endereçamento das unidades de audio"	
Comunicação	44 6.1. Objeto de comunicação "Configuração gerai"
44 6.2. Objeto	de comunicação do canal
44 6.2.1. Objeto de comunicação "Modbu	JS<->KNX"
44 6.2.2. Objeto de comunicação "RS485/RS485<>KNX"	45 6.2.3. Objeto de
comunicaçao "gateway VRV/VRF"	46 6.2.4. Objeto de comunicação
"cortina"	48 6.2.5. Objeto de comunicação "Audio"

## **GVS**<sup>®</sup> K-BUS ® KNX/EIB KNX Gateway para RS485/RS232 Capítulo 1 Resumo

Gateway KNX para RS485/RS232 aplicado principalmente no sistema de controle inteligente e instalado no quadros de distribuição com trilho de montagem de 35 mm, que podem realizar barramento Modbus/RS485/RS232 e KNX comunicação.

Este manual fornece informações técnicas detalhadas sobre o Gateway KNX para RS485/RS232 para usuários como bem como detalhes de montagem e programação, e explica como usar o dispositivo pelos exemplos de aplicação.

Gateway KNX para RS485/RS232 alimentado pelo barramento KNX e precisa de uma tensão de alimentação auxiliar de 12-30 Vcc. Está disponível para atribuir o endereço físico e configurar os parâmetros por ferramentas de projeto de engenharia ETS com .knxprod (edição de suporte ETS5.7 ou superior).

As funções são resumidas da seguinte forma:

- ÿ Configure os parâmetros básicos de comunicação, como taxa de transmissão, bit de dados, bit de parada, bit de paridade e etc.
- ÿ Canal suporta Max.500 pontos de dados. Cada ponto de função é unidirecional, o que pode ser direção configurada, nome e tipo de dados (1bit/2bit/4bit/1byte/2byte).
- ÿ Como mestre Modbus, leia os dados de registro do escravo e comunique-se com o KNX.
- ÿ Como escravo Modbus, reporte os dados KNX ao sistema mestre ou BA.
- ÿ Como gateway normal, apenas convertendo dados, sem mecanismos de comunicação e lógica.
- ÿ Suporta DAIKIN, HITACHI, Mitsubishi e outros condicionadores de ar VRV no modo Modbus RTU, controle independente de até 64 dispositivos.
- ÿ Suporte a alguns fabricantes de cortinas elétricas e protocolo de controle de host de música de fundo.

## GVS<sup>®</sup> K-BUS <sup>®</sup> KNX/EIB KNX Gateway para RS485/RS232

## Capítulo 2 Dados Técnicos

Fonte de energia	Tensão de operação	21-30V DC, através do barramento KNX
	corrente de barramento	<6mA 30V CC
	energia do barramento	<180mW
Alimentação auxiliar	Tensão	12-30 Vcc
	Atual	<60mA 30V DC
	Consumo de energia	<1,8 W
Conexão	KNX	Terminal de conexão de barramento (vermelho/preto)
	Poder auxiliar	Terminais de parafuso
	RS485/RS232	Terminais de parafuso
		Multi-core 0,2-1,5 mm2
	Alcance do fio	Núcleo único 0,2-2,5 mm2
	Torque	0,4Nm
Operação e exibição LED de energia do canal		Amarelo, alimentação do canal normal
	LED de comunicação do canal	Verde piscando, telegrama KNX->Outro protocolo Vermelho piscando, telegrama Outro protocolo ->KNX
	Botão de programação e LED vermelho, atrit	puir endereço físico
Temperatura	Operação	−5 °C + 45 °C
	Armazenar	–25 °C + 55 °C
	Transporte	– 25 °C + 70 °C
Ambiente	Umidade	<93%, exceto orvalho
Projeto	Instalação padrão em trilho DIN de 35 mn	n
Dimensão	72 x 90 x 64,1 mm	
Peso	0,17KG	



## Capítulo 3 Dimensão e Diagrama de Conexão

### 3.1. Diagrama de dimensões



3.2. Diagrama de conexão



ÿ Interface RS485/RS232

B1, A1 como interface RS485 do Canal 1.

TX1, RX1 como interface RS232 do Canal 1.

Outros canais são iguais ao canal 1, não repita aqui.

Nota: Dois tipos de comunicação de RS485 e RS232 precisam corresponder

o módulo de hardware do produto e a configuração do banco de dados.

Corrente forte de 220V não permitida para acessar!

ÿ Indicador LED de alimentação do canal ÿ

Indicador LED de comunicação do canal ÿ Terminais de

parafuso de alimentação auxiliar ÿ LED de

programação

ÿ Botão de programação ÿ

Terminal de conexão de bus KNX

## Capítulo 4 Concepção e programação do projeto

	Máximo de	número máximo de	número máximo de
Formularios	objetos de comunicação	endereços de grupo	associações
Gateway KNX para RS485/RS232/1.1	2049	4000	4000

#### função geral

A função geral inclui pacote de pulsação, configuração do tempo de atraso do telegrama KNX e ativação do canal funções.

#### Pontos de dados de comunicação

O canal suporta até 500 pontos de dados de função. Cada ponto de função é unidirecional, o que pode ser direção configurada, nome e tipo de dados (1bit/2bit/1byte/2byte).

#### Função mestre Modbus

Como mestre Modbus, leia os dados de registro do escravo e comunique-se com o KNX.

#### Função escravo Modbus

Como escravo Modbus, reporte os dados KNX ao sistema mestre ou BA.

#### Conversão de dados de comunicação

Como gateway normal, apenas convertendo dados, sem mecanismos de comunicação e lógica.

#### Conexão de ar condicionado

Suporta DAIKIN, HITACHI, Mitsubishi e outros condicionadores de ar VRV no modo Modbus RTU, controle independente de até 64 dispositivos.

#### Outro

Suporte a alguns fabricantes de cortinas elétricas e protocolo de controle de host de música de fundo.

## Capítulo 5 Descrição da configuração de parâmetros no ETS

### 5.1. Janela de parâmetros "Ajuste geral"

KNIX Cataway for DC405 (DC222 > Canada atting

General setting	Send cycle of "In operation" telegram [1240,0=inactive]	0	* *	min
Channel 1 setting	Send delay between KNX telegram	Disable		•
Channel 2 setting	Channel enable			
Channel 3 setting	Channel 1	~		
	Channel 2	1		
Channel 4 setting	Channel 3	1		
Channel 1-VRV/VRF	Channel 4	~		
Channel 2-Modbus				
Channel 3-RS485				
Channel 4-RS232				

Parâmetro "Enviar ciclo do telegrama "Em operação" [1...240s, 0 = inativo]

Este parâmetro serve para definir o intervalo de tempo em que o ciclo deste módulo envia telegramas pelo barramento para indicam este módulo em operação normal. Quando definido como "0", o objeto "em operação" não enviará um telegrama. Se a configuração não for "0", o objeto "Em operação" enviará um telegrama de acordo com o período de tempo definido com lógica "1" para o ônibus. Opções: **0...240s,0= inativo** 

Para reduzir ao máximo a carga do ônibus, o intervalo de tempo máximo deve ser selecionado de acordo com

necessidades reais.

### Parâmetro "Enviar atraso entre telegrama KNX"

Este parâmetro é para definir o atraso de envio entre telegramas KNX. Quando definido o "Desativar", telegrama KNX

é enviado sem demora. Opções:

	Desativar
	50ms
	500ms
Parâmetro "C	anal x"ÿx=1∼4ÿ

Este parâmetro é para habilitar a função do canal.

Channel 2-Modbus

#### K-BUS ® KNX/EIB KNX Gateway para RS485/RS232 5.2. Janela de parâmetros "Configuração do canal x" -.-.- KNX Gateway for RS485/RS232 > Channel 1 setting General setting Modbus<->KNX Channel function Channel description **Channel 1 setting** Communication setting Channel 2 setting bits/s Baudrate 9600 Channel 3 setting Word length (bits) 8 Stop bits 1 Channel 4 setting Parity None Channel 1-Modbus Modbus setting Channel 2-RS485 O Modbus master O Modbus slave Gateway type Channel 3-RS232 \* Slave address (common) 1 Channel 4-Audio + MSB first CLSB first Transmission order of 2 byte Register address 0 0 based 1 based Request setting for master Send delay for the next request 100ms Send delay for the next request cycle Minimal Multi read requests Diagnostic setting Diagnostic objects Configuração geral "Modbus<->KNX" -.-.- KNX Gateway for RS485/RS232 > Channel 1 setting General setting Channel function \* VRV/VRF gateway Channel description Channel 1 setting Gateway address [0..255] 255 Channel 2 setting Communication setting Channel 3 setting AC unit protocol as DAIKIN (DTA116A621) Baudrate 9600 bits/s Channel 4 setting Word length (bits) 8 Channel 1-VRV/VRF 1 Stop bits

None Configuração geral "gateway VRV/VRF"

Parity



General setting	Channel function	R5485<->KNX	•
	Channel description	NJHUJ S Z NIM	
Channel 1 setting			
Channel 2 setting	Communication setting		
Channel 2 continue	Baudrate	9600	<ul> <li>bits/s</li> </ul>
Channel 5 setung	Word length (bits)	8	
Channel 4 setting	Stop bits	1	•
Channel 1-RS485	Parity	None	•
Channel 2-Modbus	RS485 setting		
Channel 3-RS485	RS485 telegram is HEX Code, support max. or 0A,0F,BA,;	size is 16 bytes, and format as: 0A-0	0F-AB; or 0A 0F AB;
Channel 4-R5232	Send delay between RS485 telegram	100ms	•
Channel 2-Modbus	RS232 setting		
Channel 3-RS485	RS232 telegram is HEX Code, support max. or 0A,0F,BA,;	size is 16 bytes, and format as: 0A-0	0F-AB; or 0A 0F AB;
Channel 4-RS232	Send delay between RS232 telegram	100ms	•
General setting	Channel function	Audio gateway	
	Channel description	,	
Channel 1 setting	Communication setting		
Channel 2 setting	Audio unit protocol ac	backaudio	-
Channel 3 setting	Addio unic protocor as	1000	- 1947
	Baudrate	4800	<ul> <li>Dits/s</li> </ul>
Channel 4 setting	word length (bits)	8	
Channel 1-Audio	Stop bits	1	•
	Parity	None	•
	Configuração geral "Gateway de á	áudio"	
KNX Gateway for RS4	485/RS232 > Channel 1 setting		
General setting	Channel function	Curtain gateway	•
Channel 1 setting	Channel description		
Channel 2 setting	Communication setting	O DOOYA O Other	
Channel 3 setting	Protocol description		
Channel 4 setting	Baudrate	9600	▼ bits/
Channel 1-Curtain	Word length (bits)	8	
	Stop bits	1	•

Configuração geral "Gateway de

cortina" Fig.5.2 Janela de parâmetros "Configuração do canal x"



Gateway de áudio

Porta de cortina

Nota: O gateway VRV/VRF não é suportado no Canal 2/3/4. O gateway de cortina não é compatível com

#### Canal 3/4.

arâmetro "Descrição do canal"

Este parâmetro é para definir a descrição personalizada do canal, até 30 caracteres podem ser inseridos.

arâmetro "Endereço de gateway [0..255]

Este parâmetro é visível quando a função do canal é selecionada como "gateway VRV/VRF". Definir o gateway

endereço. Opções: 0..255

#### Configuração de comunicação

Parâmetro "Protocolo da unidade AC como"

Este parâmetro é visível quando a função do canal é selecionada como "gateway VRV/VRF". Definir ar condicionado

protocolo da unidade, e DTA116A621 é atualmente suportado temporariamente. Opções:

DAIKIN (DTA116A621 ) HITACHI (HL03B) Mitsubishi (ABJK-CCM10) Fujitsu (UTY-VMGX) Gree Toshiba (IFMB645TLE) Outro

### Parâmetro "Protocolo da unidade de cortina como

Este parâmetro é visível quando a função do canal é selecionada como "Gateway de cortina". Defina o protocolo da unidade de cortina,

e o motor DOOYA é atualmente suportado temporariamente. Opções:

DOYA

Outro

### arâmetro "Protocolo da unidade de áudio como"

Este parâmetro é visível quando a função do canal é selecionada como "Gateway de áudio". Definir protocolo da unidade de áudio

Opções:

backaudio Yodaar

GVS K-BUS ® KNX/EIB KNX Gateway para RS485/RS232
Mi Yue
cnWise
Outro
Parametro "Descrição do protocolo"
Este parâmetro é visível quando os 3 parâmetros acima são selecionados como "Outros". Defina o nome de outro protocolo,
até 4 caracteres podem ser inseridos.
Parametro "Baudrate"
Este parâmetro é para definir a taxa de transmissão de comunicação. Opções:
1200 bits/s
2400 bits/s
115200 hits/s
Parâmetro "Comprimento da palavra (bits)"
Este parâmetro é para definir o comprimento da palavra. O comprimento padrão é 8.
Parametro "Bits de parada
Este parâmetro é para definir os bits de parada dos quadros de dados. Opções: 0,5 / 1 / 1,5 / 2
Parametro "Paridade"
Este parâmetro é para definir a paridade dos quadros de dadosÿOpções:
Até
Chance
Nenhum

Configuração do Modbus (os seguintes parâmetros são visíveis quando a função do canal é selecionada como

### "Modbus<->KNX")

## Parâmetro "Tipo de gateway"

Este parâmetro é para definir o tipo de Gateway. Opções:

Modbus mestre

Modbus escravo

Nota: Canal 2/3/4 suporta apenas mestre Modbus.

## ----- Parâmetro "Endereço escravo (comum)"

Se o gateway for usado como escravo, este parâmetro insere o endereço do escravo;

Se o gateway for usado como mestre, este parâmetro insere o endereço comum do escravo. Se o escravo não usa comum

endereço, você pode configurar endereços adicionais na página do canal.

Opções: 0..247



solicitar. Opções:

100ms 200ms 300ms 500ms

Parâmetro "Enviar atraso para o próximo ciclo de solicitação

Nota: A configuração do tempo de solicitação deve ser configurada razoavelmente de acordo com o tempo de resposta do dispositivo de acesso.

Este parâmetro é visível quando o tipo de gateway é selecionado como "Mestre Modbus". Para definir o atraso do próximo ciclo de solicitação. Ou seja, o intervalo de tempo para iniciar a próxima rodada de solicitações, que não pode ser muito curto e certifique-se de que a última rodada de solicitações seja concluída, caso contrário, o telegrama não solicitado posterior será ignorado. Opções:



Parâmetro "Solicitações de leitura multipla"

Este parâmetro é visível quando o tipo de gateway é selecionado como "Mestre Modbus". Definido ativado, o endereço do escravo e o código de função são os mesmos, e os canais contínuos ou duplicados do endereço de registro podem ser combinados em um solicitação de leitura múltipla. Até 16 canais podem ser combinados.



Configurações de diagnóstico

Parâmetro "Objetos de diagnóstico"

Este parâmetro serve para configurar o objeto "Diagnóstico: Escravo (comum)" visível quando habilitado.

---Parâmetro "Enviar atraso para o próximo ciclo de solicitação".

Este parâmetro é visível quando o tipo de gateway é selecionado como "Modbus slave" e o parâmetro anterior habilitado.

Este parâmetro é para definir o status de comunicação do envio entre o mestre e o escravo. Para o

master, um telegrama ON será enviado ao bus KNX quando não houver resposta do dispositivo. Para o escravo, dentro de um timeout de

solicitação, um telegrama ON é enviado ao barramento KNX quando não há solicitação do host. Opções:

10min <sup>20 minutos</sup> ... 120min

Configuração RS485 / RS232 (Os seguintes parâmetros são visíveis quando a função de canal é selecionada como "RS485/RS232<->KNX")

O telegrama RS485/RS232 e codigo HEX, suporta máx, o tamanho e de 16 bytes e o formato é: 0A-0F-AB-..., ou 0A QF AB...; ou 0A.0F,BA...;

Parâmetro "Atraso de envio entre telegrama RS485/RS232"

Este parâmetro é para definir o atraso de envio entre o telegrama RS485/RS232. Quando definido o "Desativar",

O telegrama RS485/RS232 é enviado sem demora. Opções:

Desativar 50ms ... 500ms



#### 5.3. Janela de parâmetros "Modbus<->KNX"

#### 5.3.1. Janela de parâmetros "Configuração de pontos de dados"

General setting	Make sure the hardware is R	\$485 interface board in the corresponding channel
Channel 1 setting	Datapoints 1-10	~
Channel 2 setting	Slave address type	Common Individual for current page
Channel 3 setting	Datapoints 11-20	<b>v</b>
channel 9 setting	Slave address type	O Common O Individual for current page
Channel <mark>4</mark> setting	Datapoints 21-30	
Channel 1-Modbus	Slave address type	O Common 🔿 Individual for current page

Certifique-se de que o hardware é a placa de interface RS485 no canal correspondente

### Parâmetro "Datapoints 1-10/11-20/21-30/..."

Este parâmetro é para definir a janela de ponto de dados do Modbus<->KNX. Exibir 10 pontos de dados por página quando ativado.

Nota: O canal 1 Modbus<->KNX suporta a maioria dos 500 pontos de dados e o canal 2/3/4 a maioria dos 50 pontos de dados.

--Parâmetro "Tipo de endereço escravo"

Este parâmetro é visível quando o tipo de gateway é selecionado como "Modbus mestre" e o parâmetro anterior

habilitado. Defina o tipo de endereço escravo por página. Opções:

Comum

Individual para a página atual

#### Os seguintes parâmetros são visíveis ao selecionar "Individual para a página atual"

----- Parâmetro "Endereco escravo"

Este parâmetro é para definir o endereço escravo da página atual quando a página usa um escravo individual

endereço. Por exemplo, o endereço escravo do ponto de dados 1-10. Opção: 0..247

-----Parâmetro "Descrição do escravo (max 30char.)"

Este parâmetro é para definir a descrição personalizada do objeto de diagnóstico, até 30 caracteres podem ser inseridos.

Cada 10 pontos de dados com um objeto de diagnóstico, como o objeto "Diagnóstico: Escravo (ponto de dados 1-10)".



## 5.3.2. Janela de parâmetros "Datapoint x"

General setting	Datapoint 1	$\checkmark$
	Datapoint 2	>
Channel 1 setting	Datapoint 3	>
Channel 2 setting	Datapoint 4	>
	Datapoint 5	~
Channel 3 setting	Datapoint 6	~
Channel 4 setting	Datapoint 7	~
- chainer - sennig	Datapoint 8	~
Channel 1-Modbus	Datapoint 9	>
Datapoints setting	Datapoint 10	>
Datapoints 1-10		

Este parâmetro é para definir o ponto de dados do Modbus<->KNX. Exibir ponto de dados quando ativado.

A seguir está a janela de parâmetros do ponto de dados para o Modbus <-> KNX.

General setting	Datapoint type	1 bit binary	
Channel 1 setting	Description (max 30char.)		
Channel 2 setting	Communication direction	KNX to Modbus 🔘 Modbu	s to KNX
contract secting	Send value condition	On value change	
Channel 3 setting	Type (register)	Bit register	
Channel 4 setting	Value inverted		
Channel 1-Modbus	Function	O 01-Read coils O 02-Read o	liscrete inputs
Datapoints setting	Address	1	
Datapoints 1-10	Polling interval	Every cycle	

Parâmetro "binário de 1 bit"



Parâmetro "valor percentual de 1 byte"

#### -.-- KNX Gateway for RS485/RS232 > Channel 1-Modbus > Datapoints 1-10 > Datapoint 1

General setting	Datapoint type	1 byte configured unsigned value	•
Channel 1 setting	Description (max 30char.)		
Channel 2 setting	Communication direction	KNX to Modbus O Modbus to KNX	
contract standy	Send value condition	On value change	-
Channel 3 setting	Type (register)	Bit register	•
Channel 4 setting	When register '1'	○ No reaction ◎ Set register value	
- Channel 1-Modbus	Object value	255	÷
Datanoints satting	When register '0'	○ No reaction	
<ul> <li>Datapoints setting</li> <li>Datapoints 1-10</li> </ul>	Object value	0	* *
Datapoint 1	Function	01-Read coils 02-Read discrete input 02-Read discrete input	uts
Datapoint 2	Address	1	\$
Datapoint 3	Polling interval	Every cycle	•

Parâmetro "valor sem sinal configurado de 1 byte"



Parâmetro "1 byte unsigned value"

#### -.-- KNX Gateway for RS485/RS232 > Channel 1-Modbus > Datapoints 1-10 > Datapoint 1

General setting	Datapoint type	2 byte configured unsigned value
Channel 1 setting	Description (max 30char.)	
Channel 2 setting	Communication direction	KNX to Modbus O Modbus to KNX
	Send value condition	On value change 🔹
Channel 3 setting	Type (register)	Bit register 🔹
Channel 4 setting	When register '1'	○ No reaction ◎ Set register value
- Channel 1-Modbus	Object value	65535
Datapoints setting	When register '0'	○ No reaction ◎ Set register value
<ul> <li>Datapoints 1-10</li> </ul>	Object value	0
Datapoint 1	Function	01-Read coils 02-Read discrete inputs
Datapoint 2	Address	1
Datapoint 3	Polling interval	Every cycle 👻

Parâmetro "valor sem sinal configurado de 2 bytes"



Datapoint 2	Function	<ul> <li>03-Read holding registers</li> <li>04-Read input registers</li> </ul>		
Datapoint 3	Address	1	÷	
Datapoint 4	Polling interval	Every cycle		
Datapoint F	Politing interval	Livery cycle		

Parâmetro "2 byte float value"

Fig.5.3.2.2 Janela de parâmetro "Datapoints x"

## arâmetro : Tipo de ponto de dados

Este parâmetro é para definir o tipo de ponto de dados. Opções:

binário de 1 bit

valor percentual de 1 byte

Valor sem sinal configurado de 1 byte



1 byte de valor não assinado

Valor sem sinal configurado de 2 bytes

valor sem sinal de 2 bytes

valor flutuante de 2 bytes

Parâmetro "Descrição (max 30char.)"

Este parâmetro é para definir a descrição personalizada do ponto de dados, até 30 caracteres podem ser inseridos.

Parâmetro "Direção de comunicação"

Este parâmetro é para definir a direção da comunicação. Opções:

KNX para Modbus

#### Modbus para KNX

----- Parâmetro "Enviar condição de valor

Este parâmetro é visível quando o parâmetro anterior é selecionado como "Modbus para KNX". Defina as condições para

o envio do valor. Opções:

Somente em solicitações de leitura

Na mudança de valor

Envios cíclicos

Envios cíclicos e alteração de valor

---- Parâmetro "Tempo de ciclo (1.255)min"

Este parâmetro é visível quando o parâmetro anterior é selecionado como "Envios cíclicos...". Defina o tempo do ciclo.

Opções: 1..255

#### 5.3.2.1. Tipo de ponto de dados "binário de 1 bit"

#### Parâmetro "Tipo (registro)"

Este parâmetro define a função do canal e o tamanho do registrador utilizado. Opções:

registrador de bits

Bit no registrador de palavras

Valor no registrador de palavras

----- Parâmetro "Valor invertido"

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Bit register" ou "Bit in word register". Valor

invertido quando ativado. Se invertido, o valor de inversão do objeto do grupo corresponde ao valor do bit

registro.

GVS K-BUS ® KNX/EIB KNX Gateway para RS485/RS232
Parâmetro "Posição (registro)"
Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Bit in word register". Definir posição na palavra
registro. Opções:
Bit 00
Bit 01
Parte 15
Parâmetro "Contagem de bits"
Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Defina a contagem de bits no
registrador de palavras. Opções:

16 bits 15 bits ... 01 bit -----Parametro "Offset

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Definir deslocamento na palavra

registro. Opções:

Bit 00
Bit 01
Parte 15

Obs: O canal não funcionará se estiver mal configurado para a opção "Valor no cadastro de palavras".

O número de contagem de bits e deslocamento não deve exceder 16 bits, o valor precisa corresponder à contagem de bits. Para

exemplo, a contagem de bits é 1 bit, então o valor é apenas 0 e 1.

Se a contagem de bits for de 08 bits, o deslocamento não deve exceder 08 bits.

Ex.: Se a contagem de bits for 08 bits, Offset for 08 bits, então o valor realmente definido é o seguinte intervalo (em negrito):

#### B15 B14 B13 B12 B11 B10 B9 B8 B7 B6 B5 B4 B3 B2 B1 B0

É visto no exemplo que a contagem de bits e o deslocamento não devem exceder 16 bits. Se excedido, está fora do intervalo e este canal falha.



### Os seguintes parâmetros são visíveis ao selecionar "Modbus to KNX"

#### ------Parâmetro "Valor verificado (registro)"

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Definir valor verificado em

o registro de palavra através do número de contagem de bits e deslocamento. Opções: 0..65535

Parâmetro "Quando registrar valor>valor verificado, objeto"

- Parâmetro ″Quando registrar valor=valor verificado, objeto

Parâmetro "Quando registrar valor<valor verificado, objeto"

Esses parâmetros são visíveis quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Definir ação do grupo objeto. Quando o valor do registro for maior/igual/menor que o valor verificado, envie um telegrama ON/OFF para o ônibus, ou não. Opções:

sem reação

Enviar 'ON'

Enviar'

#### Os seguintes parâmetros são visíveis ao selecionar "KNX to Modbus"

-----Paràmetro "Quando objeto recebendo valor=ON" -----Paràmetro "Quando objeto recebendo valor=OFF"

Esses dois parâmetros são visíveis quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Defina se deseja

envia um valor para o registrador quando o objeto recebe um telegrama ON/OFF. Opções:

sem reação

Definir valor de registro

-Parâmetro "Registrar valor

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra" e o anterior

parâmetro selecionado "Definir valor do registro". Defina o valor do registro quando o objeto recebe um telegrama ON/OFF (Observe o faixa dos valores definíveis ).

Opções: 0..65535



Parâmetro "Posição (registro)

Este parâmetro define a posição mapeada para o registrador de palavras. Opções:

byte baixo

byte alto

Byte alto/baixo

---- Parâmetro "Valor minimo do registro"

Parâmetro "Valor máximo do registro

Estes dois parâmetros para configuração correspondem ao valor de registro do mínimo ou máximo KNX

valor. Ao selecionar "Byte baixo" ou "Byte alto", opções: 0..255

Ao selecionar "Low byte/High byte", opções: 0..65535

Parâmetro "Valor mínimo KNX"

Parâmetro "Valor máximo KNX

Esses dois parâmetros para configuração correspondem ao valor KNX do registro mínimo ou máximo

#### valor. Opções: 0..100 (%)

Nota: Realize o mapeamento do valor percentual KNX para o valor no registrador de word. O a conversão é sempre transferida para toda a área cadastral e não há definição de limite mínimo e máximo do registro.

O coeficiente proporcional pode ser calculado com base nos valores máximo/mínimo do registro e

#### KNX. Ex.:

Valor mínimo (registro) = 0 Valor máximo (registro) = 100 Valor mínimo (KNX) = 0 Valor máximo (KNX) = 10

O coeficiente proporcional é 10 e o valor é mapeado da seguinte forma:

Valor KNX = 10,5 -->Registro de valor = 105



#### 5.3.2.3. Tipo de ponto de dados "Valor sem sinal configurado de 1 byte"

### Parâmetro "Tipo (registro)

Este parâmetro define a função do canal e o tamanho do registrador utilizado. Opções:

registrador de bits

Bit no registrador de palavras

Valor no registrador de palavras

Parâmetro "Posição (registro)

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Bit in word register". Definir posição na palavra

#### registro. Opções:

Bit 00 Bit 01 ...

Parte 15

Parâmetro "Contagem de bits

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Defina a contagem de bits no

registrador de palavras. Opções:

16 bits 15 bits ...

01 bit

## -----Paràmetro "Offset

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Definir deslocamento na palavra

registro. Opções:

Bit 00 Bit 01 ... Parte 15

-----Parâmetro "Quando registrar '1"

#### Os seguintes parâmetros são visíveis ao selecionar "Modbus to KNX"

-----Parametro "Quando registrar '0"

Estes dois parâmetros são visíveis quando o tipo de registrador é selecionado como "Bit register" ou "Bit in word register".

Defina se deseja enviar um valor para o registrador quando o valor do registrador for 1/0. Opções:

sem reação

Definir valor de registro



### Parâmetro "Valor do objeto"

Este parâmetro é visível quando o tipo de registrador é selecionado como "Bit register" ou "Bit in word register" e o

parâmetro anterior selecionado "Definir valor de registro". Defina o valor do objeto quando o valor do registro for 1/0.

#### Opções: 0..255

Parâmetro "Valor verificado (registro)

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Definir valor verificado em

o registro através do número de contagem de bits e deslocamento. Opções: 0..65535

Parâmetro "Quando registrar valor>valor verificado"

Parâmetro "Quando registrar valor=valor verificado"

Parâmetro "Quando registrar valor<valor verificado

Esses parâmetros são visíveis quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Defina se deseja enviar um

valor para o registro quando o valor do registro for maior que/igual a/menor que o valor verificado. Opções:

sem reação

Definir valor de registro

Parâmetro "Valor do objeto"

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra" e o anterior

parâmetro selecionado "Definir valor do registro". Defina o valor do objeto quando o valor do registro for maior que/igual

a/menor que o valor definido via parâmetro. Opções: 0..255

#### Os seguintes parâmetros são visíveis ao selecionar "KNX to Modbus"

----Parâmetro "Valor verificado (registro)"

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Bit no registro de palavra" ou "Valor no registro de palavra".

Defina o valor verificado no registro por meio do número de contagem de bits e deslocamento. Opções: 0..255

-Parâmetro "Quando registrar valor>valor verificado, objeto"

Parâmetro "Quando registrar valor=valor verificado, objeto

Parâmetro "Quando registrar valor<valor verificado, objeto

Estes parâmetros são visíveis quando o tipo de registrador é selecionado como "Bit register" ou "Bit in word register". Definir

ação do objeto do grupo. Quando o valor do registro for maior/igual/menor que o valor verificado, envie um 1/0

telegrama para o ônibus, ou não. Opções:

sem reação

- Definir registro '1'
- Definir registro '0'



objeto. Quando o valor do registro for maior/igual/menor que o valor verificado, defina se deseja enviar um valor

ao registo. Opções:

sem reação

Definir valor de registro

--Parâmetro "Registrar valor

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra" e o anterior

parâmetro selecionado "Definir valor do registro". Defina o valor do registro. Opções: 0..65535

#### 5.3.2.4. Tipo de ponto de dados "Valor sem sinal de 1 byte"

## Parâmetro "Tipo (registro)"

Este parâmetro define a função do canal e o tamanho do registrador utilizado.

Somente leitura por padrão, registro do Word.

Parâmetro "Posição (registro)"

----Parâmetro "Offset"

Este parâmetro define a posição mapeada para o registrador de palavras. Opções:

byte baixo

byte alto

configurado

Parâmetro "Contagem de bits

Este parâmetro é visível quando seleciona "Configurado". Defina a contagem de bits no registrador de palavras. Opções:

08 bits 07 bits ... 01 bit

Este parâmetro é visível quando seleciona "Configurado". Defina o deslocamento no registro de palavra. Opções:

Bit 00 Bit 01 ... Parte 15



### Parâmetro "Tipo (registro)

Este parâmetro define a função do canal e o tamanho do registrador utilizado. Opções:

registrador de bits

Bit no registrador de palavras

Valor no registrador de palavras

----- Parâmetro "Posição (registro)"

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Bit in word register". Definir posição na palavra

#### registro. Opções:

Bit 00 Bit 01 ... Parte 15

## - Parâmetro "Contagem de bits"

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Defina a contagem de bits no

registrador de palavras. Opções:

16 bits 15 bits ... 01 bit

### -----Parâmetro "Offset'

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Definir deslocamento na palavra

registro. Opções:

Bit 00 Bit 01 ... Parte 15

#### Os seguintes parâmetros são visíveis ao selecionar "Modbus to KNX"

-----Parâmetro "Quando registrar '0'

-----Parâmetro "Quando registrar '1'

Estes dois parâmetros são visíveis quando o tipo de registrador é selecionado como "Bit register" ou "Bit in word register".

Defina se deseja enviar um valor para o registrador quando o valor do registrador for 1/0. Opções:

sem reação

Definir valor de registro



### Parâmetro "Valor do objeto"

Este parâmetro é visível quando o tipo de registrador é selecionado como "Bit register" ou "Bit in word register" e o

parâmetro anterior selecionado "Definir valor de registro". Defina o valor do objeto quando o valor do registro for 1/0.

#### Opções: 0..65535

Parâmetro "Valor verificado (registro)

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Definir valor verificado em

o registro através do número de contagem de bits e deslocamento. Opções: 0..65535

Parâmetro "Quando registrar valor>valor verificado"

Parâmetro "Quando registrar valor=valor verificado"

Parâmetro "Quando registrar valor<valor verificado

Esses parâmetros são visíveis quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra". Defina se deseja enviar um

valor para o registro quando o valor do registro for maior que/igual a/menor que o valor verificado. Opções:

#### sem reação

Definir valor de registro

#### - Parâmetro "Valor do objeto'

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra" e o anterior

parâmetro selecionado "Definir valor do registro". Defina o valor do objeto quando o valor do registro for maior que/igual

a/menor que o valor definido via parâmetro. Opções: 0..65535

#### Os seguintes parâmetros são visíveis ao selecionar "KNX to Modbus"

-Parâmetro "Valor verificado (registro)"

Este parâmetro define o valor verificado no registro por meio do número de contagem de bits e deslocamento.

#### Opções: 0..65535

----Parâmetro "Quando registrar valor>valor verificado, objeto"

- Parâmetro "Quando registrar valor≑valor verificado, objeto"

Parâmetro "Quando registrar valor<valor verificado, objeto"

Estes parâmetros são visíveis quando o tipo de registrador é selecionado como "Bit register" ou "Bit in word register". Definir

ação do objeto do grupo. Quando o valor do registro for maior/igual/menor que o valor de verificação, envie um telegrama 1/0

para o ônibus, ou não. Opções:

sem reação

Definir registro '1'

Definir registro '0'



valor para o registro quando o valor do registro for maior que/igual a/menor que o valor verificado. Opções:

#### sem reação

#### Definir valor de registro

### Parâmetro "Valor do objeto

Este parâmetro é visível quando o tipo de registro é selecionado como "Valor no registro de palavra" e o anterior

parâmetro selecionado "Definir valor do registro". Defina o valor do objeto quando o valor do registro for maior que/igual a/menor que

o valor verificado. Opções: 0..65535

#### 5.3.2.6. Tipo de ponto de dados "valor não assinado de 2 bytes"

## Parâmetro : Tipo (registro)

Este parâmetro define a função do canal e o tamanho do registrador utilizado.

Somente leitura por padrão, registro do Word.

### arâmetro "Posição (registro)

Este parâmetro define a posição mapeada para o registrador de palavras. Opções:

#### Byte baixo/alto

configurado

### Parâmetro : Contagem de bits

Este parâmetro é visível quando seleciona "Configurado". Defina a contagem de bits no registrador de palavras. Opções:

16	bits
15	bits

01 bit

----Parâmetro "Offset"

Este parâmetro é visível quando seleciona "Configurado". Defina o deslocamento no registro de palavra. Opções:

Bit 00 Bit 01 ...

Parte 15



5.3.2.7. Tipo de ponto de dados "valor flutuante de 2 bytes"

## Parâmetro : Tipo (registro)

Este parâmetro define a função do canal e o tamanho do registrador utilizado.

Somente leitura por padrão, registro do Word.

Parâmetro "Posição (registro)'

Este parâmetro define a posição mapeada para o registrador de palavras. Opções:

Byte baixo - sem sinal

Byte alto - sem sinal

Byte alto/baixo - sem sinal

Byte baixo - 2º complemento

Byte alto - 2º complemento

Byte alto/baixo - 2º complemento

----- Parâmetro "Valor mínimo do registro"

----- Parâmetro "Valor máximo do registro"

Estes dois parâmetros para configuração correspondem ao valor de registro do mínimo ou máximo KNX

valor. Ao selecionar "Byte baixo - sem sinal" ou "Byte alto - sem sinal", opções: 0..255

Ao selecionar "High/Low byte - unsigned", opções: 0..65535

Ao selecionar "Byte baixo - 2º complemento" ou "Byte alto - 2º complemento", opções: -128..127

Ao selecionar "Byte alto/baixo - 2º complemento", opções: -32768..32767

----- Parâmetro "Valor mínimo KNX"

– Parâmetro "Valor máximo KNX"

Esses dois parâmetros para configuração correspondem ao valor KNX do registro mínimo ou máximo

valor. Opções: -671088,00 ...670760,00



5.3.2.8. função de registro

#### ----- Parâmetro "Função

Este parâmetro é para configurar o código de função Modbus deste canal. Diferentes códigos de função podem ser configurados dependendo dos tipos de gateway KNX (Modbus mestre/escravo), direção de comunicação e registro

tipos.

As seguintes configurações de registrador de bit são visíveis ao selecionar "Bit register":

Ao selecionar "Modbus Master" e "Modbus to KNX", ou "Modbus Slave" e "KNX to Modbus", as opções:

#### 01-Ler bobinas

#### 02-Ler entradas discretas

Ao selecionar "Modbus Master" e "Modbus to KNX", somente leitura por padrão 05-Write single coil

Ao selecionar "Modbus Slave" e "KNX to Modbus", somente leitura por padrão 05,15-Write single/multi coils

As seguintes configurações de registro de palavras são visíveis ao selecionar "registrador de palavras" ou "Bit no registro de palavras" ou "Valor no registrador de palavras":

Ao selecionar "Modbus Master" e "Modbus to KNX", ou "Modbus Slave" e "KNX to Modbus", as opções:

#### 03-Ler registradores de retenção

#### 04-Ler registros de entrada

Ao selecionar "Modbus Master" e "KNX to Modbus", somente leitura por padrão 06,16-Write single/multi

#### registros de retenção

Ao selecionar "Modbus Slave" e "Modbus to KNX", somente leitura por padrão 05,15-Write single/multi coils

## Parâmetro "Endereço

Este parâmetro é para definir o endereço do registro Modbus. Opções: 0..65535

Se o endereço for "base 1", então não será configurado aqui como 0, ou aparecerá um erro e o canal

função está desativada.

## Parâmetro "Intervalo de pesquisa

Este parâmetro é visível ao selecionar "Modbus Master" e "Modbus to KNX". Definir intervalo de sondagem

qual cada registrador envia requisições de leitura. Opções:

- cada ciclo
- A cada segundo ciclo
- A cada quarto ciclo
- A cada sexto ciclo
- A cada oitavo ciclo



#### 5.4. Janela de parâmetros "RS485/RS232<->KNX"

#### 5.4.1. Janela de parâmetros "Configuração de pontos de dados"

#### -.-. KNX Gateway for RS485/RS232 > Channel 1-RS485 > Datapoints setting

Seneral setting	Make sure the hardware is RS485 interface board in the corresponding channel	
Channel 1 setting	Datapoints 1-10	<b>v</b>
Channel 2 setting	Datapoints 11-20	>
	Datapoints 21-30	~
Channel 3 setting	Datapoints 31-40	~
Channel 4 setting	Datapoints 41-50	<b>v</b>
channel 4 second	Datapoints 51-60	~
Channel 1-RS485	Datapoints 61-70	~
	Datapoints 71-80	1
Datapoints setting	Datapoints 81-90	~
Datapoints 1-10	Datapoints 91-100	1

Fig.5.4.1 Janela de parâmetro "Configuração de pontos de dados"

Certifique-se de que o hardware é a placa de interface RS485/RS232 no canal correspondente

## Parâmetro "Datapoints 1-10/11-20/21-30/.

Este parâmetro é para definir a janela de ponto de dados de RS485/RS232<->KNX. Exibir 10 pontos de dados por

página quando ativado.

Nota: RS485/RS232<-->KNX canal 1 suporta mais de 100 pontos de dados e canal 2/3/4 mais de 50

Os pontos de dados.



## 5.4.2. Janela de parâmetros "Datapoint x"

Datapoint 1	~
Datapoint 2	~
Datapoint 3	~
Datapoint 4	~
Datapoint 5	~
Datapoint 6	~
Datapoint 7	~
Datapoint 8	$\checkmark$
Datapoint 9	~
	Datapoint 1 Datapoint 2 Datapoint 3 Datapoint 4 Datapoint 5 Datapoint 6 Datapoint 7 Datapoint 8 Datapoint 9

Fig.5.4.2.1 Janela de parâmetro "Datapoints 1-10"

### Parâmetro "Datapoints 1/2/3/...

Este parâmetro é para definir o ponto de dados de RS48/RS232<->KNX. Exibir ponto de dados quando ativado.

A seguir está a janela de parâmetro do ponto de dados para RS48/RS232<->KNX.

Seneral setting	Datapoint type	1bit binary		
Channel 1 setting	Description (max 30char.)			
Channel 2 setting	Communication direction	RS485 to KNX		
Channel 3 setting	KNX object value sending	OFF ON		
	Fig.5.4.2.1 Janela de parâmetro "Da	atapoints x"		
etro "Tipo de ponto de	dados"			
Este parâmetro é para de	finir o tipo de ponto de dados. Opções:			
binário	o de 1 bit			
1 byte	de valor não assinado			
cono do	recuneração de 1 hute			

valor sem sinal de 2 bytes

Parametro "Descrição (max 30char.)"

Este parâmetro é para definir a descrição personalizada do ponto de dados, até 30 caracteres podem ser inseridos.



netro "Direção de comunicação

Este parâmetro é para definir a direção da comunicação. Opções:

RS485/RS232 para KNX

KNX para RS485/RS232

Parámetro "Telegrama RS485/RS232 (código máximo de 16 bytes)"

Este parâmetro é para configurar o telegrama de RS485/RS232, até 16 caracteres podem ser inseridos.

Nota: O telegrama RS485/RS232 é código HEX, suporta máx. o tamanho é de 16 bytes e o formato é: 0A-0F-AB-...;

ou 0A 0F AB ...; ou 0A,0F,BA,...;

Parâmetro "Envio de valor de objeto KNX

Este parâmetro é visível ao selecionar "RS485/RS232 para KNX". Defina o valor de envio do objeto KNX via

tipo de ponto de dados.

Ao selecionar "binário de 1 bit", as opções:

DESLIGADO

SOBRE

Ao selecionar "1 byte unsigned value", opções: 0..255

Ao selecionar "cena de recuperação de 1 byte", as opções:

Cena nº 1 Cena nº 2 ... Cena nº 64

Ao selecionar "2byte unsigned value", opções: 0..65535

-----Parâmetro "Recepção do valor do objeto KNX"

Este parâmetro é visível ao selecionar "RS485/RS232 para KNX". Defina o valor de recebimento do objeto KNX via

tipo de ponto de dados.

Ao selecionar "binário de 1 bit", as opções:

DESLIGADO

SOBRE

Ao selecionar "1 byte unsigned value", opções: 0..255

Ao selecionar "cena de recuperação de 1 byte", as opções:

Cena nº 1

Cena nº 2

---

Cena nº 64

Ao selecionar "2byte unsigned value", opções: 0..65535



### 5.5. Janela de parâmetros "Gateway VRV/VRF"

#### 5.5.1. Janela de parâmetros "Ajuste VRV/VRF"

General setting	Make sure the hardware is RS485 interface board in the corresponding channel			
Channel 1 setting	Number of indoor units in ETS	1	÷	
Channel 2 setting	Time period for request AC status	10s	•	
Channel 3 setting	Object turns of categoint temporature	1byte(real temperature value)		
Channel 4 setting	Object type of setpoint temperature	2byte(knx standard DPT)		
Channel 1-VRV/VRF	Send ambient temperature when the result change by	1.0K	•	
cioner ( no) ( no	Cyclically send ambient temperature	0	‡ mir	
VRV/VRF settings	Min. setpoint temperature	16	°C	
Mode configuration	Max. setpoint temperature	30	•0	
Fan speed configuration Addressing of indoor units	Vanes swing function	<b>&gt;</b>		
	Window contact function	~		
Channel 2-Modbus	Delay to turn off AC after window	1	‡ mir	
Channel 3-Modbus	AC behaviour when window closed	O Keep off status Go to last statu	IS	

Fig.5.5.1 Janela de parâmetro "Configuração VRV/VRF"

Certifique-se de que o hardware é a placa de interface RS485 no canal correspondente

### Parâmetro "Número de unidades internas em ETS"

Este parâmetro é para definir o número de unidades internas, e objetos e endereços de ar condicionado serão

exibido de acordo com a quantidade. Opções: 1..64

Parâmetro "Periodo de tempo para solicitação de status AC"

Este parâmetro é para definir o período de tempo para o status AC da solicitação de leitura e precisa ler o status quando o

energização do gateway. Opções: Desativar / 1s / 2s / 3s / 5s / 10s / 15s / 20s / 25s / 30s / 60s

Parâmetro "Tipo de objeto da temperatura nominal"

Este parâmetro é para definir o tipo de objeto da temperatura do ponto de ajuste. Opções:

1byte (valor real da temperatura)

#### 2 bytes (knx padrão DPT)

Parâmetro "Enviar temperatura ambiente quando o resultado mudar por

Este parâmetro é para definir a diferença de temperatura a ser enviada ao barramento. Não enviar quando desativar. Opções:

#### Desativar



...

10K

Nota: A temperatura ambiente neste caso é a temperatura da saída de ar condicionado.

### Parâmetro "Enviar ciclicamente temperatura ambiente (0...255,0=inativo) min

Configuração do tempo para enviar ciclicamente o valor da temperatura ambiente para o barramento. Opções: 0..255

Este período é independente e inicia a contagem do tempo após a finalização ou reinicialização da programação. Transmissão

a mudança não tem efeito sobre este período.

Parâmetro "Min. / max. temperatura nominal

Esses parâmetros são para definir para limitar a faixa ajustável da temperatura do ponto de ajuste, o valor mínimo

deve ser menor que o valor máximo. Se a temperatura do ponto de ajuste estiver além da faixa limitada, o emitirá o

temperatura limitada

As opções são lidas apenas por padrão e exibem diferentes faixas de temperatura do ponto de ajuste de acordo com o AC

protocolos.

Parâmetro "Função de oscilação das palhetas

Este parâmetro é visível quando o protocolo AC é selecionado "DAIKIN (DTA116A621)", "Toshiba" ou "Outro".

Defina se deseja permitir que as palhetas balancem e parem.

arâmetro "Função de oscilação Up-Down das palhetas

Este parâmetro é visível quando o protocolo AC é selecionado "Fujitsu". Defina se deseja habilitar as palhetas Up-Down

balanço.

Parâmetro "Função de oscilação Esquerda Direita das palhetas"

Este parâmetro é visível quando o protocolo AC é selecionado "Fujitsu". Defina se deseja habilitar as palhetas Esquerda-Direita

#### balanço.

Parâmetro "Função de contato de janela

Este parâmetro é para definir se deve conectar a função de contato da janela.

Parâmetro "Atraso para desligar AC apos janela aberta [0. 255]min

Este parâmetro é visível quando a função de contato de janela está habilitada. Definir o atraso de desligar

Ar condicionado após janela aberta. Opções: 0..255

Quando valor=0, desligue imediatamente. Com a janela aberta e o ar-condicionado ligado novamente, o tempo é

redefinir e depois desligar.

Este parâmetro é visível quando a função de contato de janela está habilitada. Após a janela fechada, definindo o

Status do ar-condicionado para retornar ao status anterior ou permanecer desligado. Opções:

Manter fora do status

-----Parâmetro "Comportamento AC quando janela fechada"

Ir para o último estado



#### 5.5.2. Janela de parâmetros "Configuração do modo"

General setting	Mode control setting		
Channel 1 setting	Heating mode	~	
	Control value for heating [0255]	1	÷
Channel 2 setting	Status value for heating [0255]	1	\$
Channel 3 setting	Cooling mode	~	
Channel A cattion	Control value for cooling [0255]	3	\$
Channel 4 setting	Control value for cooling [0255]	3	\$
Channel 1-VRV/VRF	Dehumidification mode	~	
VRV/VRF settings	Control value for dehumidification [0255]	14	\$
Mode configuration	Status value for dehumidification [0255]	14	\$
Fan speed configuration	Fan mode	~	
Addressing of indoor units	Control value for fan [0255]	9	÷
Channel 2-Modbus	Status value for fan [0255]	9	÷
	Auto mode	~	
Channel 3-RS485	Control value for auto [0255]	0	*
Channel 4-RS232	Status value for auto (0.255)	0	

Fig.5.5.2 Janela de parâmetro "Configuração do modo"

Configuração de controle de modo

## Parámetro "Aquecimento/Arrefecimento/Desumidificação/Ventilação/Modo automático"

Esses parâmetros são para definir se o modo de controle correspondente deve ser ativado.

O modo automático e seus parâmetros de configuração são visíveis quando o protocolo AC não é selecionado "HITACHI".

Esses parâmetros são visíveis quando o modo está ativado. Defina para alternar para o valor de controle de cada modo.

Opções: 0..255

---Parâmetro "Valor de status para aquecimento/restriamento/desumidificação/ventilador/modo automático [0.255]

Esses parâmetros são visíveis quando o modo está ativado. Defina o valor de feedback de status de cada modo.

Opções: 0..255



5.5.3. Janela de parâmetros "Configuração da velocidade do ventilador"

#### -.-.- KNX Gateway for RS485/RS232 > Channel 1-VRV/VRF > Fan speed configuration

General setting	Fan speed control setting		
Channel 1 setting	Object value for fan speed auto	4	\$
Channel 2 antilize	Object value for fan speed low	1	* *
	Object value for fan speed medium	2	\$
Channel 3 setting	Object value for fan speed high	3	* *
Channel 4 setting	Fan speed status setting		
- Channel 1-VRV/VRF	Status value for fan speed auto	4	÷
	Status value for fan speed low	1	\$
VRV/VRF settings	Status value for fan speed medium	2	4 *
Mode configuration	Status value for fan speed high	3	\$

Fig.5.5.3 Janela de parâmetros "Configuração da velocidade do ventilador"

Configuração de controle de velocidade do ventilador

e "Valor do objete para velocidade de ventilador auto/baixo/médio/alto/super alto"

Esses parâmetros são para configuração para alternar para o valor do objeto enviado por cada velocidade do ventilador. Opções: 0..255

#### Configuração do status da velocidade do ventilador

r de status para velocidade do ventilador auto/baixo/médio/alto/super alto"

Esses parâmetros são para configuração para alternar para o valor de feedback de status de cada velocidade do ventilador. Opções: 0..255

Os parâmetros de configuração da velocidade do ventilador automático são visíveis quando o protocolo AC é selecionado "DAIKIN (DTA116A621)", "Fujitsu", "Gree", "Toshiba" ou "Other".

Os parâmetros de configuração de velocidade super alta do ventilador são visíveis quando o protocolo AC é selecionado "Mitsubishi".



#### 5.5.4. Janela de parâmetros "Endereçamento das unidades internas"

KNX Gateway for RS48	5/RS232 > Channel 1-VRV/VRF > /	Addressing of indoor units	
General setting	Address of AC 1	0	\$
Channel 1 setting	Address of AC 2	1	\$
Channel 2 setting	Address of AC 3	2	\$
channer 2 setting	Address of AC 4	3	\$
Channel 3 setting	Address of AC 5	4	÷
Channel 4 setting	Address of AC 6	5	\$
Channel 1-VRV/VRF	Address of AC 7	6	\$
	Address of AC 8	7	\$

Fig.5.5.4(1) Janela de parâmetro "Endereçamento das unidades internas"

#### -.-- KNX Gateway for RS485/RS232 > Channel 1-VRV/VRF > Addressing of indoor units

General setting	Address of AC	Indoor units	Outdoor units	
Changed 1 anti-	Address of AC 1	0	\$ 0	\$
Channel I setting	Address of AC 2	1	\$ 0	\$
Channel 2 setting	Address of AC 3	2	\$ 0	÷
Channel 3 setting	Address of AC 4	3	\$ 0	\$
	Address of AC 5	4	\$ 0	÷
Channel 4 setting	Address of AC 6	5	\$ 0	\$
	Address of AC 7	6	\$ 0	-
Channel 1-VRV/VRF	Address of AC 8	7	\$ 0	*

Fig.5.5.4 (2) Janela de parâmetro "Endereçamento das unidades internas"

## Parâmetro "Endereço de AC x"(x=64)

Este parâmetro exibe o endereço do ar condicionado de acordo com o número de unidades internas. Alcance de

opções é de acordo com o endereço.

Somente o endereço das unidades internas pode ser definido quando o protocolo AC não é selecionado "HITACHI", mostrado como Fig.5.5.4 (1).

O endereço das unidades interna e externa pode ser definido quando o protocolo AC é selecionado "HITACHI", mostrado como Fig.5.5.4 (2).



#### 5.6. Janela de parâmetros "Cortina"

#### 5.6.1. Janela de parâmetros "Ajuste da cortina"

General setting	Make sure the hardware is RS485 inter	rface board in the corresponding channel	
Channel 1 setting	Number of curtain units in ETS	1	¢
Channel 2 setting	Time period for request position status	10s	•
Channel 3 setting	Datatype of position control	O KNX standard O DOOYA definition	
Channel 4 setting	Datatype of position status	◎ KNX standard ○ DOOYA definition	
Channel 1-Curtain	All: Central function	✓	
	Area: Central function	~	
Curtain setting	Scene function	>	

Fig.5.6.1 Janela de parâmetro "Gateway de cortina"

### Parâmetro "Número de unidades de cortina em ETS"

Este parâmetro é para definir o número de unidades de cortina

Certifique-se de que o hardware é a placa de interface RS485 no canal correspondente

, Até 16 controles de motor podem ser suportados por

#### canal. Opções: 1..16

Parâmetr

arâmetro

Parâmetro "Período de tempo para status de posição de solicitação

Este parâmetro é visível ao selecionar "Posição da cortina" ou "Posição da veneziana e lâmina". Defina se

para permitir que o status da posição possa ser lido e o ciclo de leitura. Opções:

	Desativar
	1s
	2s
	anos 60
"Tipo de dados o	lo controle de posição"

Estes dois parâmetros são visíveis ao selecionar "Posição da cortina" ou "Posição da veneziana e lâmina". Definir

tipo de dados de controle de posição/valor de status. Opções:

#### padrão KNX

#### definição DOOYA

Padrão KNX: 0%--posição superior/aberta, 100%--posição inferior/fechada;

Definição DOOYA: 100%--posição superior/aberta, 0%--posição inferior/fechada.



### irâmetro "Todos: Função central"

Este parâmetro é para definir se deseja habilitar o controle de transmissão para controlar todos os motores conectados no canal,

e suporte para cima/para baixo/parada/posição.

Este parâmetro é para definir se o controle de área deve ser ativado para controlar um motor de área conectado no canal e

suporte para cima/para baixo/parada/posição. Suporta até 8 grupos de objetos desta função.

Parâmetro "Função de cena"

Parâmetro "Área: Função central

Este parâmetro é para definir se a função de cena deve ser habilitada, até suportar 16 cenas predefinidas. cada cena

pode conectar o motor e os comandos de controle criados (Abrir/Fechar/Parar ou Posição, decidido pelo tipo de cortina).

#### 5.6.2. Janela de parâmetros "Configuração de cena"

General setting	Number of scene	16		
- KNX Gateway for RS4	85/RS232 > Channel 1-Curtain > Scene setting	g > Scene 1		
Channel 4 setting	1-> Assign scene NO.[164,0=inactive]	1		*
Channel 1-Curtain	Curtain 1	~		
Curtain setting	Action	Stop		•
Scene setting	Curtain 2	~		
Scene 1	Curtain position [0100](0=open, 100=close)	0	*	9
Scene 2	Curtain 3	1		
Scene 3	Curtain position [0100](0=top, 100=bottom)	0	÷	9
Scene 4	Slat position [0100](0=open, 100=close)	0	* *	9
Scene 5	Curtain 4	~		
Scene 6	Action	Stop		•

Fig.5.6.2 Janela de parâmetro "Configuração de cena"

Esta janela é visível quando a função de cena está habilitada.

### arâmetro "Número de cenas"

Este parâmetro é para definir o número de cena, cada canal suporta até 16 cenas. Opções: 1..16

Parâmetro "x-> Atribuir cena NO.[1..64,0=inativo]"(x=16)

Este parâmetro é para definir a cena NO. da posição da cortina ou veneziana. Opções: 0..64, 0=inativo

### irâmetro "Cortina x"(x=16)

Este parâmetro é para definir o motor conectado a cada cena predefinida de acordo com o número de unidades de cortina.

Ele será aplicado à cortina selecionada ao chamar a cena, enquanto nenhuma reação se desmarcada.



General setting	Area 1 control	1	
Channel 1 setting	Description (max 30char.)		
	Address of Area 1	1	* *
Channel 2 setting	Area 2 control	~	
Channel 3 setting	Description (max 30char.)		
Channel 4 setting	Address of Area 2	2	\$
Channel 4 setting	Area 3 control	1	
- Channel 1-Curtain	Description (max 30char.)		
Curtain setting	Address of Area 3	3	÷
+ Scene setting	Area 4 control	~	
Area central	Description (max 30char.)		
Addressing of curtain units	Address of Area 4	4	\$
Addressing of curtain units			

Fig.5.6.3 Janela de parâmetros "Área central"

Esta janela fica visível quando o controle de área está ativado.

Parâmetro "Área x controle"(x=8)

Este parâmetro é para definir se deseja habilitar o controle de área, objetos e parâmetros correspondentes são

visível após a seleção.



## ietro "Descrição (max 30char.)

Este parâmetro é para definir a descrição personalizada dos objetos de área correspondentes, até 30 caracteres podem ser

entrada.

### ----- Parâmetro "Endereço da Área x"(x=8)

Este parâmetro é para definir o endereço da área correspondente. Opções: 1..254

#### 5.6.4. Janela de parâmetros "Endereçamento das unidades de cortina"

General setting	Curtain units	Curtain type		Device description	Device addres	s	Area addre	ss
Channel 1 setting	Curtain 1	Curtain step/move	•		1	\$	1	-
Channel 2 setting	Curtain 2	Curtain position	•		2	¢	1	
Channel 2 setting	Curtain 3	Venetian blind position and slat	•		3	-	1	\$
Channel 3 setting	Curtain 4	Curtain step/move	•		4	+	1	

#### Fig.5.6.4 Janela de parâmetros "Área

central" Até definir 16 unidades de cortina e exibir os parâmetros correspondentes de acordo com o número de unidades de cortina. metro "Tipo de cortina"

Este parâmetro é para definir o tipo de cortina. Opções:

Passo/movimento da cortina

Posição da cortina

Posição veneziana e veneziana

## Parâmetro "Descrição do dispositivo"

Este parâmetro é para definir a descrição personalizada dos objetos de cortina correspondentes, até 30 caracteres podem

ser entrada.

Parâmetro "Endereço do dispositivo"

Este parâmetro exibe o número de endereço de acordo com as unidades de cortina. Defina o endereço do dispositivo.

Opções: 1..254

Parâmetro "Endereço de área"

Este parâmetro exibe o número de endereço de acordo com as unidades de cortina. Defina o endereço da área.

Opções: 1..254



5.7. Janela de parâmetros "Áudio"

#### 5.7.1. Janela de parâmetros "Configuração de áudio"

General setting	Make sure the hardware is RS485 inte	erface board in the corresponding channe	el
Channel 1 setting	Number of audio units in ETS	1	¢
Channel 2 setting	Communication type	○ R\$485 ○ R\$232	
Channel 3 setting	Time period for request device status	Disable	-
Channel 4 setting	Power on/off	~	
Changel 1 Audia	Mute	~	
	Volume absolute adjustment	Disable	

Fig.5.7.1 Janela de parâmetro "Configuração de áudio"

Certifique-se de que o hardware é a placa de interface RS485 no canal correspondente Certifique-se de que o hardware é a placa de interface RS232 no canal correspondente

arâmetro "Número de unidades de áudio no ETS

Este parâmetro é para definir o número de unidades de áudio. Até 16 dispositivos podem ser suportados por canal.

#### Opções: 1..16

Parâmetro "Tipo de comunicação

Este parâmetro é para definir o tipo de comunicação. Opções:

RS485 RS232

Parâmetro "Periodo de tempo para solicitar status do dispositivo

Este parâmetro não é visível quando o protocolo seleciona "backaudio", "Yodaar" ou "cnWise". Defina se deseja

habilitar o status do dispositivo pode ser lido e o ciclo de leitura. Opções:

Desativar
1s
2s
anos 60

râmetro "Ligar/desligar

Este parâmetro não é visível quando o protocolo seleciona "MiYue". Ative a função liga/desliga do áudio após

seleção e objetos correspondentes visíveis.



Este parâmetro não é visível quando o protocolo seleciona "MiYue". Ative a função mudo do áudio após a seleção,

e objetos correspondentes visíveis.

Parâmetro "Ajuste absoluto do volume"

Este parâmetro é para definir se deve ativar a função de ajuste de volume e definir o tipo de dados.

Opções:

Desativar Porcentagem (DPT\_5.001) Porcentagem (DPT\_5.004)

Parâmetro "Max. valor de volume [10..100]%

Este parâmetro é visível quando o parâmetro anterior está habilitado. Defina o valor máximo do volume.

Opções: 10..100

#### 5.7.2. Janela de parâmetros "Configuração do modo de reprodução"

#### -.-. KNX Gateway for RS485/RS232 > Channel 1-Audio > Play mode configuration

General setting	Single cycle	~	
Channel 1 setting	Control value for single cycle	1	\$
	Status value for single cycle	1	÷
Channel 2 setting	Random play	~	
Channel 3 setting	Control value for random play	2	÷
Channel 4 setting	Status value for random play	2	* *
chonnel i setting	Play in order	~	
- Channel 1-Audio	Control value for play in order	3	÷
Audio setting	Status value for play in order	3	÷
Play mode configuration	Playlist cycle	~	
Addressing of audio units	Control value for playlist cycle	4	\$
	Status value for playlist cycle	4	÷

Fig.5.7.2 Janela de parâmetro "Configuração do modo de reprodução"

Esta janela não é visível quando o protocolo seleciona "backaudio" ou "Yodaar".

124210210010101010								 	
100.510.510.000.5110							 		 
	O	VOLUMPICA POL	I A A B A F I A F	 		 	 	 	 
1 2 4 2 4 4 2 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4		E _ 1 6 6 E 6 1 6 6 7		 		 	 	 	 
				 	Carl and a first a first a first	 		 	 
The last start and a									
	aterestates and an an an and				Call of all all all all a faith and	 		 	 
				and the second se		the second s			

Esses parâmetros para definir se deve habilitar cada modo de reprodução, incluindo ciclo único, reprodução aleatória, reprodução em

ordem e ciclo de lista de reprodução.



Esses parâmetros para definir o valor do status de cada modo de reprodução. Opções: 0..255

#### 5.7.3. Janela de parâmetros "Endereçamento das unidades de áudio"

#### -.-- KNX Gateway for RS485/RS232 > Channel 1-Audio > Addressing of audio units

General setting	Address of Audio 1	1	¢
Channel 1 setting	Description (max 30char.)		
Channel 2 setting	Address of Audio 2	2	÷
Channel 3 setting	Address of Audio 3	3	\$
Channel 4 setting	Description (max 30char.)		
- Channel 1-Audio	Address of Audio 4	4	*
	Description (max 30char.)		

## Parâmetro "Endereço do Áudio x"(x=16) :

Este parâmetro exibe o número de endereços de acordo com as unidades de áudio. Defina o endereço do dispositivo.

Opções: 0..255

#### —Parâmetro "Descrição (max 30char.)'

Este parâmetro é para definir a descrição personalizada dos objetos de áudio correspondentes, até 30 caracteres podem

ser entrada.

## Capítulo 6 Descrição do Objeto de Comunicação

O objeto de comunicação é o meio pelo qual o dispositivo se comunica com outros dispositivos no

bus, ou seja, somente o objeto de comunicação pode realizar a comunicação de barramento.

A função de cada objeto de comunicação de cada bloco de função é descrita em detalhes abaixo.

Nota: "C" na barra de propriedades da tabela abaixo representa a função de comunicação do

#### objeto de comunicação;

"W" representa o valor do objeto de comunicação que pode ser reescrito pelo barramento;

"R" representa o valor do objeto de comunicação que pode ser lido através do barramento;

"T" significa objeto de comunicação com função de transmissão;

"U" significa que o valor do objeto de comunicação pode ser atualizado.

#### 6.1. Objeto de comunicação "Configuração geral"

Number	Name	<b>Object Function</b>	Desc	ri Group / Length	с	R	W	Т	U	Data Type	Priority
<b>■</b> ⊉1	General	In operation		1 bit	С	R	-	Т		switch	Low
Fig.6.1 Objeto de comunicação "Geral"											
NÃO. fun	ção de objeto	Nome	Sinalizador de tipo	de dados	1	ΟP	т				
1	Em operação	Em geral	1 bit	C,R,T	1	1.0	01 i	inte	ərru	iptor	
Est	Este objeto de comunicação é usado para enviar periodicamente um telegrama "1" ao barramento para indicar que o dispositivo										

está funcionando corretamente.

Tabela 6.1 Objeto de comunicação "Ajuste geral"

#### 6.2. Objeto de comunicação do canal

#### 6.2.1. Objeto de comunicação "Modbus<->KNX"

Number	Name	Object Function	Description	Group Address	Length	С	R	W	т	U	Data Type	Priority
2	CH1-Datapoint 1: Input	1bit binary value			1 bit	С	-	W	-	-	switch	Low
∎‡ 2	CH1-Datapoint 1: Output	1bit binary value			1 bit	С	R	-	Т	-	switch	Low
2	CH1-Datapoint 1: Input	1byte percent value			1 byte	C	-	W		-	percentage (0100%)	Low
2	CH1-Datapoint 1: Output	1byte percent value			1 byte	С	R	-	Т	-	percentage (0100%)	Low
2	CH1-Datapoint 1: Input	1byte configured value			1 byte	C	-	W	-	-	counter pulses (0255)	Low
2	CH1-Datapoint 1: Output	1byte configured value			1 byte	С	R	-	Т	-	counter pulses (0255)	Low
2	CH1-Datapoint 1: Input	1byte unsigned value			1 byte	C	-	W	-	-	counter pulses (0255)	Low
2	CH1-Datapoint 1: Output	1byte unsigned value			1 byte	С	R	-	Т	-	counter pulses (0255)	Low
2	CH1-Datapoint 1: Input	2byte configured value			2 bytes	С	-	W	-	-	pulses	Low
2	CH1-Datapoint 1: Output	2byte configured value			2 bytes	C	R	-	Т	-	pulses	Low
2	CH1-Datapoint 1: Input	2byte unsigned value			2 bytes	C	-	W	-		pulses	Low
12	CH1-Datapoint 1: Output	2byte unsigned value			2 bytes	C	R	-	Т	-	pulses	Low
2	CH1-Datapoint 1: Input	2byte float value			2 bytes	С	-	W	-	-	temperature (°C)	Low
2	CH1-Datapoint 1: Output	2byte float value			2 bytes	С	R	-	т	-	temperature (°C)	Low
\$ 502	CH1-Diagnostic: Slave (Datapoint 1-10)	No communication			1 bit	С	R	-	т	-	switch	Low
2 552	CH1-Diagnostic: Slave (common)	No communication			1 bit	C	R	-	т	-	switch	Low

Fig.6.2.1 Objeto de comunicação "Modbus<->KNX"



NÃO. fur	ıção de objeto	Nome	Sinalizador de	tipo de dado	os DPT					
2	Valor binário de 1 bit Valor percentual de 1 byte Valor configurado de 1 byte Valor não assinado de 1 by Valor configurado de 2 bytes Valor não assinado de 2 bytes valor flutuante de 2 bytes	CH1-{{Datapoint 1}}: Saída ⁄te CH1-{{Datapoint 1}}: Entrada	1 bit 1 byte 2 bytes	C,R,T C, W	1.001 interruptor 5,001 porcentagem (0,100%) 5.010 pulsos do contador 7.001 pulsos 9.001 temperatura					
Es determin	Este objeto de comunicação é usado para converter entre o valor KNX e o valor registrado. A faixa de valor é determinado pelo tipo de dados selecionado.									
0	sinalizador e o nome são dete	erminados pela direção da comunicação: k	(NX para Modbu	s (entrada)/	Modbus para KNX (saída)					
O exibir "	nome entre parênteses muda Datapoint x" por padrão.	com o parâmetro "Descrição (max 30 cha	r.)". Se a descriç	ão estiver v	azia,					
502	Sem comunicação	CH1-Diagnóstico: {{Escravo (ponto de dados 1-10)}}	1 bit	Interruptor (	, R, T 1.001					
Es página a En O (Datapoi	Este objeto de comunicação é visível ao selecionar "Mestre Modbus" e definir o endereço do escravo como "Individual para página atual", usado para diagnóstico. Envie um telegrama ON para o barramento através deste objeto se o mestre não receber uma resposta do salve. O nome entre parênteses muda com o parâmetro "Descrição do escravo (max 30char.)". Se a descrição estiver vazia, exibe "Slave (Datapoint 1-10)" por padrão.									
522	Sem comunicação	CH1-Diagnóstico: Escravo (comum) 1 bit		Interruptor (	, R, T 1.001					
Pa Pa tempo de so	Para o mestre: Envie um telegrama ON para o barramento através deste objeto se o mestre não receber uma resposta do salve. Para o escravo: Enviar telegrama ON para o barramento através deste objeto se não receber uma solicitação do mestre durante o empo de solicitação.									

Tabela 6.2.1 Objeto de comunicação "Modbus<->KNX"

## 6.2.2. Objeto de comunicação "RS485/RS485<->KNX"

Number	Name	Object Function	Description	Group Address	Length	С	R	W	Т	U	Data Type	Priority
■2 2	CH1-Datapoint 1: Output	1bit binary value			1 bit	C	R	-	T	-	switch	Low
<b>■‡</b>  2	CH1-Datapoint 1: Input	1bit binary value			1 bit	С	-	W	-	-	switch	Low
■2 2	CH1-Datapoint 1: Output	1byte unsigned value			1 byte	С	R	-	Т	-	counter pulses (0255)	Low
■2 2	CH1-Datapoint 1: Input	1byte unsigned value			1 byte	С		W	-	-	counter pulses (0255)	Low
<b>■‡</b>  2	CH1-Datapoint 1: Output	1byte scene No.			1 byte	С	R	-	Т	-	scene number	Low
■2 2	CH1-Datapoint 1: Input	1byte scene No.			1 byte	С		W	-	-	scene number	Low
■2 2	CH1-Datapoint 1: Output	2byte unsigned value			2 bytes	С	R	-	Т	-	pulses	Low
<b>■2</b> 2	CH1-Datapoint 1: Input	2byte unsigned value			2 bytes	C	-	W	-	-	pulses	Low

Fig.6.2.2 Objeto de comunicação "RS485/RS232<->KNX"



NÃO. 1	unção de objeto	Nome	Sinalizador de	tipo de dado	s DPT
2	Valor binário de 1 bit Valor não assinado de 1 byte Número da cena de 1 byte Valor não assinado de 2 by	CH1-{{Datapoint 1}}: Saída CH1-{{Datapoint 1}}: Entrada /tes	1 bit 1 byte 2 byte	C,R,T C, W	1.001 interruptor 5.010 pulsos do contador 17.001 número da cena 7.001 pulsos

Este objeto de comunicação é usado para converter entre o valor KNX e o valor RS485/232. A faixa de valor

é determinado pelo tipo de dados selecionado.

O sinalizador e o nome são determinados pela direção da comunicação: KNX para RSxxx (entrada)/RSxxx para KNX (saída)

O nome entre parênteses muda com o parâmetro "Descrição (max 30 char.)". Se a descrição estiver vazia,

exibir "...Datapoint x..." por padrão.

Tabela 6.2.2 Objeto de comunicação "RS485/232<->KNX"

### 6.2.3. Objeto de comunicação "gateway VRV/VRF"

Nur	nl Name	Object Function	Description	Group Address	Length	C	R	W	T	U	Data Type	Priority
■#2	CH1-AC 1 Control	Power on/off			1 bit	С	-	W	-	U	switch	Low
∎‡ 3	CH1-AC 1 Control	Current setpoint adjustment			2 bytes	С	-	W	-	U	temperature (°C)	Low
■2 5	CH1-AC 1 Control	Control mode			1 byte	C	4.	W	-	U	HVAC control mode	Low
∎‡6	CH1-AC 1 Control	Fan speed			1 byte	С	-	W	-	U	percentage (0100%)	Low
■27	CH1-AC 1 Control	Vanes swing (1-swing,0-stop)			1 bit	C	-	W	-	U	start/stop	Low
■ <b>2</b>  11	CH1-AC 1 Control	Window contact			1 bit	С	-	W	-	U	window/door	Low
■2 13	CH1-AC 1 Status	Power on/off			1 bit	С	R	-	Т	-	switch	Low
<b>1</b> 4	CH1-AC 1 Status	Current temperature setpoint			2 bytes	С	R	-	Т	-	temperature (°C)	Low
■2 15	CH1-AC 1 Status	Ambient reference temperature			2 bytes	C	R	-	Т	-	temperature (°C)	Low
■2 16	CH1-AC 1 Status	Control mode			1 byte	С	R	-	Т	-	HVAC control mode	Low
■2 17	CH1-AC 1 Status	Fan speed			1 byte	C	R	-	Т	-	percentage (0100%)	Low
■2 18	CH1-AC 1 Status	Vanes swing (1-swing,0-stop)			1 bit	С	R	-	Т	-	start/stop	Low
22	CH1-AC 1 Status	Communication error			1 bit	C	R	-	Т	-	alarm	Low

Fig.6.2.3 Objeto de comunicação "gateway VRV/VRF"

			12	17	
NÃO. fu	nção de objeto	Nome	Sinalizador de t	ipo de dados	DPT
2	Ligar/desligar	CH1-AC 1 Controle	1 bit	Interruptor (	C, W, U 1.001
E	ste objeto de comunicação é usado para co	ntrolar o status liga/desliga	a do ar-condiciona	ado via barra	mento.
v	alor do telegrama: 1-On/0-Off				
3	Aiuste do nonto de aiuste atual	c. w. u	5.010 contadores de mais(0255)		
			2 bytes	0, 11, 0	9.001 temperatura
E	ste objeto de comunicação é usado para aju	istar o valor do ponto de a	ijuste da temperat	tura atual. A	faixa de valor é
determi	nado pelo tipo de dados da temperatura do	ponto de ajuste: 0255/0	65535		
5	Modo de controle	CH1-AC 1 Controle	1 byte	C, W, U 20.1	05 Modo de controle HVAC
E	ste objeto de comunicação é utilizado para i	eceber o telegrama de co	ntrole de cada mo	odo de ar-cor	ndicionado do
ônibus.					
6	Velocidade do ventilador	CH1-AC 1 Controle	1 byte	C, W, U 5,00	1 porcentagem
E	ste objeto de comunicação é utilizado para controla	a velocidade do ventilador do	ar condicionado via	barramento.	
7	Giro das palhetas (1-swing,0-stop)	CH1-AC 1 Controle 1 b	it	C, W, U 1.01	0 partida/parada
7	Vanes Up-Down swing (1-swing,0-stop) CH1-A0	1 Controle 1bit		C, W, U 1.01	0 partida/parada
9	Vanes Giro Esquerdo-Direito (1-swing,0-stop) C	H1-AC 1 Controle 1bit		C, W, U 1.01	0 partida/parada

	O objeto "Vanes swing (1-swing.0-stop)" é visíve	l quando o protocolo	AC é selecior	nado "DAIKIN		
(DTA <sup>,</sup>	116A621 )", "Toshiba" ou "Outro" e a oscilação da	s palhetas está habilit	ada.			
	O objeto "Vanes Up-Down swing (1-swing 0-stop	)" ou "Vanes Left-Rid	nt swing (1-sv	vina ()-stop)" é		
visíve	l quando o protocolo AC é selecionado "Fujitsu" e	o movimento Up-Dov	n das palhet	tas ou movimer	ito Esquerdo-D	ireito das palhetas está ativado.
	Esses objetos de comunicação são usados para	controlar a oscilação	uas painetas			nento.
	Valor do telegrama: 0-stop/1-swing					
11	Contato da janela	CH1-AC 1 Contro	ole 1	bit	C, W, U 5.0	10 contadores de mais(0255)
	Este objeto de comunicação é utilizado para rec	eber o status do conta	ito da janela.		_	
13	Ligar/desligar	CH1-AC 1 Estade	) 1	bit	C,R,T	1.001 interruptor
	Este objeto de comunicação é utilizado para env	riar o telegrama liga/d	esliga do Ar-	condicionado.		
	Valor do telegrama: 1-On/0-Off					
14	Aiusta da ponte da aiusta atual	CH1-AC 1 Estado	. 1	byte	CRT	5.010 contadores de mais(0255
	Ajuste do ponto de ajuste atuai		2	byte	C,R,1	9.001 temperatura
	O objeto de comunicação é usado para enviar o	valor real da tempera	tura do ponte	o de ajuste das	unidades CA p	para o barramento.
	A faixa de valor é determinada pelo tipo de dado	da temperatura nom	nal: 0255 /	065535		
16	Modo de controle	CH1-AC 1 Estado	) 1	byte	C,R,T	20.105 Controle HVAC modo
	Este objeto de comunicação é utilizado para env	riar o telegrama de co	ntrole de cac	la modalidade o	de Ar-condicion	ado para o barramento.
17	Velocidade do ventilador	CH1-AC 1 Estado	י 1	byte	C,R,T	5.001 porcentagem
	O objeto de comunicação é usado para ler o sta	tus da velocidade do	ventilador do	ar-condicionad	o.	
18	Giro das palhetas (1-swing,0-stop)	CH1-AC 1 Es	tado	1 bit	C,R,T	1.010 partida/parada
8	Vanes Up-Down swing (1-swing,0-stop) CH	1-AC 1 Status			C,R,T	1.010 partida/parada
0	Vanes Giro Esquerdo-Direito (1-swing,0-sto	op) CH1-AC 1 Status		1 bit	C,R,T	1.010 partida/parada
	O objeto "Vanes swing (1-swing,0-stop)" é visíve	l quando o protocolo	AC é selecior	nado "DAIKIN		
			ada.			
DTA	116A621 )", "Toshiba" ou "Outro" e a oscilação da	s palhetas está habilit				
(DTA	116A621 )", "Toshiba" ou "Outro" e a oscilação da O objeto "Vanes Up-Down swing (1-swing,0-stop	s palhetas está habilit )" ou "Vanes Left-Rigl	it swing (1-sv	wing,0-stop)" é		
(DTA <sup>.</sup> visíve	I16A621 )", "Toshiba" ou "Outro" e a oscilação da O objeto "Vanes Up-Down swing (1-swing,0-stop I quando o protocolo AC é selecionado "Fujitsu" e	s palhetas está habilit )" ou "Vanes Left-Rigl o movimento Up-Dov	nt swing (1-sv n das palhet	wing,0-stop)" é tas ou movimer	ito Esquerdo-D	ireito das palhetas está ativado.
DTA visíve	<ul> <li>I16A621 )", "Toshiba" ou "Outro" e a oscilação da</li> <li>O objeto "Vanes Up-Down swing (1-swing,0-stop</li> <li>I quando o protocolo AC é selecionado "Fujitsu" e</li> <li>Esses objetos de comunicação são usados para</li> </ul>	s palhetas está habilit )" ou "Vanes Left-Rigl o movimento Up-Dov ler o status de oscila	nt swing (1-sv n das palhet ção das palh	wing,0-stop)" é tas ou movimer etas do ar-cond	ito Esquerdo-D licionado.	ireito das palhetas está ativado.
DTA <sup>,</sup>	116A621)", "Toshiba" ou "Outro" e a oscilação da O objeto "Vanes Up-Down swing (1-swing,0-stop I quando o protocolo AC é selecionado "Fujitsu" e Esses objetos de comunicação são usados para Valor do telegrama: 0-stop/1-swing	s palhetas está habilit )" ou "Vanes Left-Rigl o movimento Up-Dov ler o status de oscila	nt swing (1-sv m das palhet ção das palhe	wing,0-stop)" é tas ou movimer etas do ar-cond	ito Esquerdo-D licionado.	ireito das palhetas está ativado.
(DTA <sup>,</sup> /isíve 22	I16A621 )", "Toshiba" ou "Outro" e a oscilação da         O objeto "Vanes Up-Down swing (1-swing,0-stop         I quando o protocolo AC é selecionado "Fujitsu" e         Esses objetos de comunicação são usados para         Valor do telegrama: 0-stop/1-swing         Erro de comunicação	s palhetas está habilit )" ou "Vanes Left-Rigi o movimento Up-Dov ler o status de oscila CH1-AC 1 Estado	nt swing (1-sv n das palhet ção das palh	wing,0-stop)" é tas ou movimer etas do ar-cond <b>bit</b>	ito Esquerdo-D licionado.	ireito das palhetas está ativado. 1.005 alarme
DTA <sup>^</sup> isíve	I16A621 )", "Toshiba" ou "Outro" e a oscilação da         O objeto "Vanes Up-Down swing (1-swing,0-stop         I quando o protocolo AC é selecionado "Fujitsu" e         Esses objetos de comunicação são usados para         Valor do telegrama: 0-stop/1-swing         Erro de comunicação         O objeto de comunicação é usado para ler o sta	s palhetas está habilit )" ou "Vanes Left-Rigi o movimento Up-Dov ler o status de oscila CH1-AC 1 Estado tus de erro de comun	nt swing (1-sv n das palhet ção das palh ) 1 cação entre	wing,0-stop)" é tas ou movimer etas do ar-cond bit ar-condicionado	ito Esquerdo-D licionado.	ireito das palhetas está ativado. 1.005 alarme

Tabela 6.2.3 Objeto de comunicação "gateway VRV/VRF"



## 6.2.4. Objeto de comunicação "cortina"

Num	ber Name	Object Function	Descri Group	Length	C	R	W	Т	U	Data Type	Priority
■2 2	CH1-Curtain 1: Control	Close/Open		1 bit	C	-	W	-	-	open/close	Low
∎‡ 3	CH1-Curtain 1: Control	Stop		1 bit	С	1	W	1	-	step	Low
∎‡ 98	CH1-Area 1: Central	Up/Down		1 bit	С	-	W	-	-	up/down	Low
∎‡ 99	CH1-Area 1: Central	Stop/step		1 bit	С	-	W	-	-	step	Low
■2 100	CH1-Area 1: Central	Curtain position (0100%)		1 byte	C	-	W	-	-	percentage (0100	. Low
■2 101	CH1-Area 1: Central	Slat position (0100%)		1 byte	С	1	W	-	2	percentage (0100	Low
■2 130	CH1-All: Central	Up/Down		1 bit	C	-	W	-	-	up/down	Low
■2 131	CH1-All: Central	Stop/step		1 bit	C	-	W	-	-	step	Low
■2 132	CH1-All: Central	Curtain position (0100%)		1 byte	С	-	W	-	-	percentage (0100	Low
133	CH1-All: Central	Slat position (0100%)		1 byte	С	4	W	-	-	percentage (0100	. Low
∎‡ 134	CH1-Scene	Scene/save		1 byte	С	-	W	-	-	scene control	Low
		Passo/movimento da cortina	a								
Num	ber Name	Object Function	Descri Group	Length	с	R	w	т	U	Data Type	Priority
∎‡ 2	CH1-Curtain 1: Control	Close/Open	1	1 bit	C	-	W	-	-	open/close	Low
∎23	CH1-Curtain 1: Control	Stop		1 bit	С	-	W	-	-	step	Low
■ 2 4	CH1-Curtain 1: Control	Curtain position (0100%)		1 byte	C	-	W	-	-	percentage (0100	Low
■26	CH1-Curtain 1: Status	Curtain position (0100%)		1 byte	C	R	2	Т	-	percentage (0100	Low
■2 98	CH1-Area 1: Central	Up/Down		1 bit	C	-	W	-	-	up/down	Low
■2 99	CH1-Area 1: Central	Stop/step		1 bit	C	-	W	-	-	step	Low
■2 100	CH1-Area 1: Central	Curtain position (0100%)		1 byte	C	-	W	-	-	percentage (0100	. Low
■2 101	CH1-Area 1: Central	Slat position (0100%)		1 byte	C	-	W	-	-	percentage (0100	. Low
130	CH1-All: Central	Up/Down		1 bit	C	-	w	-	-	up/down	Low
131	CH1-All: Central	Stop/step		1 bit	C	-	W	-	-	step	Low
132	CH1-All: Central	Curtain position (0.100%)		1 byte	C	-	w	-	-	percentage (0.,100.	Low
133	CH1-All: Central	Slat position (0.,100%)		1 byte	C	-	W		-	percentage (0.,100	Low
<b>1</b> 34	CH1-Scene	Scene/save		1 byte	C	-	W	-	-	scene control	Low
		Posição da cortina									
Num	ber Name	Object Function	Descri Group	Length	C	R	W	Т	U	Data Type	Priority
∎‡2	CH1-Curtain 1: Control	Up/Down		1 bit	С	-	W	-	-	up/down	Low
∎‡3	CH1-Curtain 1: Control	Stop/step		1 bit	С	-	W	-	4	step	Low
∎₹4	CH1-Curtain 1: Control	Curtain position (0100%)		1 byte	С	-	W	-	-	percentage (0100	. Low
∎‡ 5	CH1-Curtain 1: Control	Slat position (0100%)		1 byte	С	-	W	-	-	percentage (0100	. Low
	CH1-Curtain 1: Status	Curtain position (0100%)		1 byte	С	R	-	т	-	percentage (0100	. Low
27	CH1-Curtain 1: Status	Slat position (0100%)		1 byte	С	R	2	Т	-	percentage (0100	Low
■2 98	CH1-Area 1: Central	Up/Down		1 bit	С	-	W	-	-	up/down	Low
∎‡ 99	CH1-Area 1: Central	Stop/step		1 bit	С	-	W	-	-	step	Low
■2 100	CH1-Area 1: Central	Curtain position (0100%)		1 byte	С	-	W	-	-	percentage (0100	Low
■2 101	CH1-Area 1: Central	Slat position (0100%)		1 byte	С		W	-	2	percentage (0.100.	Low
■2 130	CH1-All: Central	Up/Down		1 bit	С	-	W	-	-	up/down	Low
1131		Stop/step		1 bit	С	4	W	-	2	step	Low
	CH1-All: Central	Stop/step									
132	CH1-All: Central CH1-All: Central	Curtain position (0100%)		1 byte	С	-	W	-	- 1	percentage (0100	Low
■ <b>2</b> 132	CH1-All: Central CH1-All: Central CH1-All: Central	Curtain position (0100%) Slat position (0100%)		1 byte 1 byte	c c	-	W W	-	-	percentage (0100 percentage (0100	. Low . Low

Posição veneziana e veneziana

Fig.6.2.4 Objeto de comunicação "Curtain"

NÃO. fu	inção de objeto	Nome	Dados	Marcar DF	т
			Тіро		
2	Fechado aberto	CH1-{{Cortina 1}}: Controle 1bit		C, W	1.009 abrir/fechar
3	Parar	CH1-{{Cortina 1}}: Controle 1bit		C, W	1.007 passo

Controle do motor: Abrir/Fechar/Parar. Visível ao selecionar "Curtain step/move", é adequado para abrir e

fechando as cortinas. A descrição do objeto é a seguinte:

Obj.2: O objeto de comunicação é utilizado para receber o telegrama de abertura/fechamento do barramento. Valor do telegrama:

1-Feche a cortina

0-Abra a cortina



Obj.3: O objeto de comunicação é utilizado para receber um telegrama para interromper o movimento da cortina do

ônibus. Valor do telegrama:

1-Parar

O nome entre parênteses muda com o parâmetro "Descrição do dispositivo". Se a descrição estiver vazia, exibir

"...Cortina x..." por padrão.

2	Fechado aberto	CH1-{{Cortina 1}}: Controle 1bit		C, W	1.009 abrir/fechar
3	Parar	CH1-{{Cortina 1}}: Controle 1bit		C, W	1.007 passo
4	Posição da cortina (0100%)	CH1-{{Cortina 1}}: Controle 1byte		C, W	5.001 porcentagem
6	Posição da cortina (0100%)	CH1-{{Cortina 1}}: Status	1 byte	C,R,T 5,001	porcentagem

Controle do motor: Abrir/Fechar/Parar/Posição. Visível ao selecionar "Posição da cortina", é adequado para persiana

sem ripa. A descrição do objeto é a seguinte:

Obj.2: O objeto de comunicação é utilizado para receber um valor de telegrama do barramento para controlar a abertura

/fechamento da persiana. Valor do telegrama:

1-Feche a cortina

0-Abra a cortina

Obj.3: O objeto de comunicação é utilizado para receber um telegrama para interromper o movimento da cortina do

ônibus. Valor do telegrama:

1-Parar

Obj.4: O objeto de comunicação é utilizado para receber um telegrama controlando a posição da cortina de

o ônibus. Valor do telegrama: 0..100%

Obj.6: O objeto de comunicação é utilizado para enviar um telegrama controlando a posição da cortina para o

ônibus. Valor do telegrama: 0..100%

2	Cima baixo	CH1-{{Cortina 1}}: Controle 1bit		C, W	1.008 para cima/para baixo
3	Parar/passo	CH1-{{Cortina 1}}: Controle 1bit		C, W	1.007 passo
4	Posição da cortina (0100%)	CH1-{{Cortina 1}}: Controle 1byte		C, W	5.001 porcentagem
5	Posição do slat (0100%)	CH1-{{Cortina 1}}: Controle 1byte		C, W	5.001 porcentagem
6	Posição da cortina (0100%)	CH1-{{Cortina 1}}: Status	1 byte	C,R,T 5,001	porcentagem
7	Posição do slat (0100%)	CH1-{{Cortina 1}}: Status	1 byte	C,R,T 5,001	porcentagem

Controle do motor: Cima/Baixo/Parar/Posição. Visível ao selecionar "Posição veneziana e lâmina", é adequado

para veneziana com ripas. A descrição do objeto é a seguinte:

Obj.3: O objeto de comunicação é utilizado para receber um telegrama do ônibus para interromper o movimento da cortina ou ajuste o ângulo do slat. Valor do telegrama:

1-Stop/Slat adj. Abaixo

0-Stop/Slat adj. Acima

Obj.5: O objeto de comunicação é utilizado para receber um telegrama controlando a posição do ângulo do slat

de ônibus. Valor do telegrama: 0. 100%

Obj.7: O objeto de comunicação é utilizado para enviar um telegrama controlando a posição do ângulo do slat para o barramento. Valor do telegrama: 0. 100%

Obj.2ÿObj.4 e Obj.6 são iguais aos anteriores.



		4										
98	Cima baixo	CH1-{{Área 1}}: Central	1 bit C, W		1.008 para cima/para baixo							
99	Parar/passo	CH1-{{Área 1}}: Central	1 bit C, W		1.007 passo							
100	Posição da cortina (0100%)	CH1-{{Área 1}}: Central	1 byte C,	w	5.001 porcentagem							
101	Posição do slat (0100%)	CH1-{{Área 1}}: Central	CH1-{{Área 1}}: Central 1 byte C, W 5.001 porcentagem									
Co	ontrole de área: Cima/Baixo/Parar/Posição. A	descrição do objeto é a seguinte:										
0	bj.98: O objeto de comunicação é utilizado pa	ara receber um valor de telegrama do barr	amento para	controlar a abert	ura							
/fechame	nto da persiana. Valor do telegrama:											
	1——Mover para baixo											
	0——Move para cima											
0	bj.99: O objeto de comunicação é utilizado pa	ara receber um telegrama para interrompe	er o movimen	to da cortina do								
ônibus. V	alor do telegrama:											
1——Parar												
Obj.100: O objeto de comunicação é utilizado para enviar um telegrama controlando a posição da cortina para o												
ônibus. V	ônibus. Valor do telegrama: 0100%											
0	Obj.101: O objeto de comunicação é utilizado para enviar um telegrama controlando a posição do ângulo do slat para											
ônibus. V	alor do telegrama: 0. 100%											
0	nome entre parênteses muda com o parâme	tro "Descrição (max 30char.)". Se a descr	ição estiver v	azia, exibe "Áre	ea x" por padrão.							
130 Cima/Baixo CH1-Todos: Central 1 bit C W												
130 Cim	a/Baixo	CH1-Todos: Central	1 bit C,W		1.008 para cima/para baixo							
130 Cim 131	a/Baixo Parar/passo	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central	1 bit C,W 1 bit C,W		1.008 para cima/para baixo 1.007 passo							
130 Cim 131 132	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%)	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C,	w	1.008 para cima/para baixo         1.007 passo         5.001 porcentagem							
130 Cim 131 132 133	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%)	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C,	w	1.008 para cima/para baixo         1.007 passo         5.001 porcentagem         5.001 porcentagem							
130 Cim 131 132 133 Co	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) ontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central sição. A descrição do objeto é a seguinte:	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C,	w	1.008 para cima/para baixo         1.007 passo         5.001 porcentagem         5.001 porcentagem							
130 Cim 131 132 133 Co	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) pontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po bj.130: O objeto de comunicação é utilizado p	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central sição. A descrição do objeto é a seguinte: para receber um valor de telegrama do ba	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C, rramento par	w w a controlar a abe	1.008 para cima/para baixo       1.007 passo       5.001 porcentagem       5.001 porcentagem							
130 Cim           131           132           133           Co           Ol           /fechame	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) pontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po bj.130: O objeto de comunicação é utilizado p nto da persiana. Valor do telegrama:	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central sição. A descrição do objeto é a seguinte: para receber um valor de telegrama do ba	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C, rramento par	W W a controlar a abe	1.008 para cima/para baixo         1.007 passo         5.001 porcentagem         5.001 porcentagem							
130 Cim           131           132           133           Co           OI           /fechame	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) pontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po bj.130: O objeto de comunicação é utilizado p nto da persiana. Valor do telegrama: 1—Mover para baixo	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central sição. A descrição do objeto é a seguinte: para receber um valor de telegrama do ba	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C, rramento par	W W a controlar a abe	1.008 para cima/para baixo         1.007 passo         5.001 porcentagem         5.001 porcentagem							
130 Cim           131           132           133           Cc           OI           /fechame	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) ontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po bj.130: O objeto de comunicação é utilizado p nto da persiana. Valor do telegrama: 1—Mover para baixo 0—Move para cima	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central sição. A descrição do objeto é a seguinte: para receber um valor de telegrama do ba	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C, rramento par	W W a controlar a abe	1.008 para cima/para baixo       1.007 passo       5.001 porcentagem       5.001 porcentagem							
130 Cim           131           132           133           Cc           OI           /fechame	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) ontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po bj.130: O objeto de comunicação é utilizado p nto da persiana. Valor do telegrama: 1Mover para baixo 0Move para cima bj.131: O objeto de comunicação é utilizado p	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central sição. A descrição do objeto é a seguinte: para receber um valor de telegrama do ba	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C, rramento par	W W a controlar a abe	1.008 para cima/para baixo         1.007 passo         5.001 porcentagem         5.001 porcentagem							
130 Cim           131           132           133           Cc           OI           /fechame           OI           o ônibus.	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) Dontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po bj.130: O objeto de comunicação é utilizado p nto da persiana. Valor do telegrama: 1—Mover para baixo 0—Move para cima bj.131: O objeto de comunicação é utilizado p Valor do telegrama:	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central sição. A descrição do objeto é a seguinte: bara receber um valor de telegrama do ba	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C, rramento par	W W a controlar a abe	1.008 para cima/para baixo       1.007 passo       5.001 porcentagem							
130 Cim           131           132           133           Cc           OI           /fechame           OI           o ônibus.	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) ontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po bj.130: O objeto de comunicação é utilizado p nto da persiana. Valor do telegrama: 1—Mover para baixo 0—Move para cima bj.131: O objeto de comunicação é utilizado p Valor do telegrama: 1—Parar	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central sição. A descrição do objeto é a seguinte: para receber um valor de telegrama do ba	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C, rramento par	W W a controlar a abe	1.008 para cima/para baixo       1.007 passo       5.001 porcentagem       5.001 porcentagem							
130 Cim           131           132           133           Cc           OI           /fechame           OI           o ônibus.	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) Dontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po bj.130: O objeto de comunicação é utilizado p nto da persiana. Valor do telegrama: 1—Mover para baixo 0—Move para cima bj.131: O objeto de comunicação é utilizado p Valor do telegrama: 1—Parar bj.132: O objeto de comunicação é utilizado p	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central sição. A descrição do objeto é a seguinte: bara receber um valor de telegrama do ba	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C, rramento par	W W a controlar a abe nto da cortina de	1.008 para cima/para baixo       1.007 passo       5.001 porcentagem							
130 Cim 131 132 133 Cc Ol /fechame Ol o ônibus. Ol ônibus. V	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) ontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po bj.130: O objeto de comunicação é utilizado p nto da persiana. Valor do telegrama: 1—Mover para baixo 0—Move para cima bj.131: O objeto de comunicação é utilizado p Valor do telegrama: 1—Parar bj.132: O objeto de comunicação é utilizado p alor do telegrama: 0100%	CH1-Todos: Central         CH1-Todos: Central         CH1-Todos: Central         CH1-Todos: Central         sição. A descrição do objeto é a seguinte:         para receber um valor de telegrama do ba         para receber um telegrama para interromp         para enviar um telegrama controlando a portionardo a portionardo de telegrama controlando de telegrama con	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C, rramento par	W W a controlar a abe nto da cortina de tina para o	1.008 para cima/para baixo       1.007 passo       5.001 porcentagem       5.001 porcentagem							
130 Cim 131 132 133 Cc Ol /fechame Ol o ônibus. Ol ônibus. V	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) Dontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po bj.130: O objeto de comunicação é utilizado p nto da persiana. Valor do telegrama: 1—Mover para baixo 0—Move para cima bj.131: O objeto de comunicação é utilizado p Valor do telegrama: 1—Parar bj.132: O objeto de comunicação é utilizado p alor do telegrama: 0100% bj.133: O objeto de comunicação é usado par	CH1-Todos: Central         CH1-Todos: Central         CH1-Todos: Central         CH1-Todos: Central         Sição. A descrição do objeto é a seguinte:         bara receber um valor de telegrama do ba         bara receber um telegrama para interromp         bara enviar um telegrama controlando a pos	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C, rramento par	W W a controlar a abe nto da cortina de tina para o lo da lâmina para	1.008 para cima/para baixo       1.007 passo       5.001 porcentagem							
130 Cim 131 132 133 Cc Ol /fechame Ol o ônibus. V ônibus. V Ol ônibus. V	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) ontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po bj.130: O objeto de comunicação é utilizado p nto da persiana. Valor do telegrama: 1—Mover para baixo 0—Move para cima bj.131: O objeto de comunicação é utilizado p Valor do telegrama: 1—Parar bj.132: O objeto de comunicação é utilizado p alor do telegrama: 0100% bj.133: O objeto de comunicação é usado par alor do telegrama: 0100%	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central sição. A descrição do objeto é a seguinte para receber um valor de telegrama do ba para receber um telegrama para interromp para enviar um telegrama controlando a pos	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C, rramento par per o movimento participation da cor ição do ângu	W W a controlar a abe nto da cortina de tina para o lo da lâmina para	1.008 para cima/para baixo         1.007 passo         5.001 porcentagem         5.001 porcentagem							
130 Cim           131           132           133           Cc           OI           /fechame           OI           o ônibus.           OI           ônibus.           OI           ônibus.           OI           ônibus.           OI           ônibus.           OI	a/Baixo Parar/passo Posição da cortina (0100%) Posição do slat (0100%) Dontrole de transmissão: Cima/Baixo/Parar/Po bj.130: O objeto de comunicação é utilizado p nto da persiana. Valor do telegrama: 1—Mover para baixo 0—Move para cima bj.131: O objeto de comunicação é utilizado p Valor do telegrama: 1—Parar bj.132: O objeto de comunicação é utilizado p alor do telegrama: 0100% bj.133: O objeto de comunicação é usado par alor do telegrama: 0100% Cena/salvar	CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central CH1-Todos: Central sição. A descrição do objeto é a seguinte: para receber um valor de telegrama do ba para receber um telegrama para interromp para enviar um telegrama controlando a pos cH1-Cena	1 bit C,W 1 bit C,W 1 byte C, 1 byte C, rramento par per o movimento osição da cor ição do ângu 1 byte C,	W W a controlar a abe nto da cortina de tina para o lo da lâmina para	1.008 para cima/para baixo         1.007 passo         5.001 porcentagem         1.007 passo         1.007 passo         1.007 passo         1.001 porcentagem         rtura         1.001 controle de cena							

Tabela 6.2.4 Objeto de comunicação "Curtain"



## 6.2.5. Objeto de comunicação "Áudio"

Num	ber * Name	Object Funct	ion	Description	Group Address	Length	С	R	w	Т	U Data Type	Priority
■2 2	CH1-Audio 1: Control	Power on/off				1 bit	С	-	W	- L	U switch	Low
∎‡ 3	CH1-Audio 1: Control	Play=1/Pause=	0			1 bit	C	-	W	- L	U start/stop	Low
∎₹ 4	CH1-Audio 1: Control	Next track=1/P	revious track=0			1 bit	С	-	W		- step	Low
₩₹ 5	CH1-Audio 1: Control	Mute				1 bit	C	-	W	- L	U enable	Low
■₹ 6	CH1-Audio 1: Control	Volume+=1/Vo	olume-=0			1 bit	С	-	W		- step	Low
<b>₩2</b>  7	CH1-Audio 1: Control	Absolute volur	ne			1 byte	C	5	W	- L	U percentage (0100%)	Low
<b>7</b> 8	CH1-Audio 1: Control	Play mode				1 byte	C	-	W	- L	U counter pulses (0255)	Low
<b>₽2</b>  9	CH1-Audio 1: Status	Power on/off				1 bit	C	R	- 0	Γ -	- switch	Low
= <b>4</b>  10	CH1-Audio 1: Status	Play=1/Pause=	0			1 bit	C	R	-	- T	- start/stop	Low
-+[1] -+[10	CHI-Audio I: Status	Mute				I bit	C	R	-		- enable	Low
+ 12	CHI-Audio 1: Status	Absolute volur	ne			1 byte	c	R D	-	і - т	- percentage (0100%)	Low
-+ 12	CHI-AUGIO I, Status	riay mode				TDyte	~	N	-0		- counter puises (0255)	LOW
	1		Fig.6.2.5 Objeto	de comunicação	"Áudio"							
NÃO f	uncão de obieto		Nome		Sinalizad	or de ti	nn	de	dad		DPT	
10.10.1								<u>uc</u>		1		
2	Ligar/desligar		CH1-{{Áudio 1}}	: Controle 1 bit			Int	erru	ipto	r C,	W,U 1.001	
( bus, pa	D objeto de comunicação ara controlar a potência o	o é usado para do módulo de n	receber o telegi núsica de fundo	rama de contro . Valor do teleç	le de ativação/  rama:	desativ	/aç	ão	da	mús	sica de fundo do	
	1——Ligado											
	0Desligado											
	0Desligado											
(	O nome entre parênteses	s muda com o j	parâmetro "Deso	crição (max 30	char.)". Se a d	escriçã	io e	esti	ver	vaz	zia,	
exibir "	Audio x" por padrão.											
3	Reproduzir=1/Pausar=0		CH1-{{Áudio 1}}	: Controle 1 bit			С,\	N,U	1.0	1 <b>0</b> p	partida/parada	
							<i>c</i>					
,	objeto de comunicação	o e usado para	reproduzii/para	r a musica no i	noquio de mus	lica de	lur	100	. Va		do telegrama:	
	1——Tocar música	a										
	0—Pausar a reprod	lução da música										
4	Próxima faixa=1/Faixa a	nterior=0 CH1-{{	Áudio 1}}: Contro	le 1 bit			C,	W 1	,007	7 pa	ISSO	
	) obieto de comunicação			ducão do músi		يا مو ا			£			
,		o e usado para	allemar a repro			ue mus	ICe	i ue	; iui	luo	para u	
música	anterior/a próxima mús	ica. Valor do te	legrama:									
	1Tocar a próxi	ima música										
		ina musica										
	0Reproduzir a	música anterio	or									
5	Mudo		CH1-{{Áudio 1}}	: Controle 1 bit	2.0		C,\	<i>N</i> ,U	1.0	03 a	ativar	
6	Volume+=1/Volume-=0		CH1-{{Áudio 1}}	: Controle 1 bit			C,	W 1	,007	7 pa	ISSO	
(	Juando 1 bit, suporto oiu	iste de volume	e função mudo	A descrição d	o objeto é a co	auinte:						
			e lunçao muuo.	A descrição d		guinte.						
(	Dbj.5: O objeto de comu	nicação é utiliza	ado para recebe	er um valor de f	elegrama do b	arrame	nto	o pa	ara	con	ntrolar o mudo. Tele	grama
valor:												
	1Mudo											
	0——Sair mudo											
	)hi 6: 0 objeto de comu	nicação é utiliz	ado nara aiustor	. o volume do r	nódulo de mús	ica am	hie	nte	Т	مامم	Irama	
		nicação e utiliza	udo para ajustal			iva ann	016			Jey	jiana	
valor:												
	1-Aumentar o v	/olume										
		lumo										
	uDiminuir o Vo	nume										

## K-BUS ® KNX/EIB KNX Gateway para RS485/RS232

7	Volume absoluto	CH1-{{Áudio 1}}: Controle	1 byte	C,W,U	5.001 porcentagem	
					5,004 porcentagem	
Quando 1 byte, suporta apenas ajuste de volume. A descrição do objeto é a seguinte:						
Obj.6: O objeto de comunicação é utilizado para ajustar o volume do módulo de música ambiente. o alcance						
de valor é determinado pelo tipo de dado selecionado: 0100 / 0255						
8	modo de reprodução	CH1-{{Áudio 1}}: Controle	1 byte	C,W,U 5.0	10 pulsos do contador	
O objeto de comunicação é usado para receber o telegrama de controle do modo de reprodução da música de fundo						
de ônibus. Telegrama de modo diferente predefinido por parâmetro.						
9	Ligar/desligar	CH1-{{Audio 1}}: Status	1 bit	C,R,T	1.001 interruptor	
O objeto de comunicação é usado para enviar o telegrama de status on/off da música de fundo para o barramento.						
Valor do telegrama:						
1Ligado						
0Desligado						
10	Reproduzir=1/Pausar=0	CH1-{{Audio 1}}: Status	1 bit	C,R,T	1.010 partida/parada	
O objeto de comunicação é usado para enviar o telegrama de status de reprodução da música de fundo para o barramento.						
Valor do telegrama:						
1——Tocar música						
0——Pausar a reprodução da música						
11	Mudo	CH1-{{Audio 1}}: Status	1 bit	C,R,T	1.003 ativar	
Quando 1 bit, este objeto de comunicação é usado para enviar o status mute para o barramento. Valor do telegrama:						
1Mudo						
0——Sair mudo						
12	Volume absoluto	CH1-{{Audio 1}}: Status	1 byte	C,R,T	5.001 porcentagem	
					5,004 porcentagem	
Quando 1byte, este objeto de comunicação é usado para enviar o status do volume para o barramento de música de fundo.						
A faixa de valor é determinada pelo tipo de dado selecionado: 0100 / 0255						
13	modo de reprodução	CH1-{{Audio 1}}: Status	1 byte	C,R,T 5.01	0 pulsos do contador	
O objeto de comunicação é usado para enviar o telegrama de status do modo de reprodução da música de fundo para o barramento.						
Telegrar	Telegrama de modo diferente predefinido por parâmetros.					

Tabela 6.2.5 Objeto de comunicação "Áudio"